

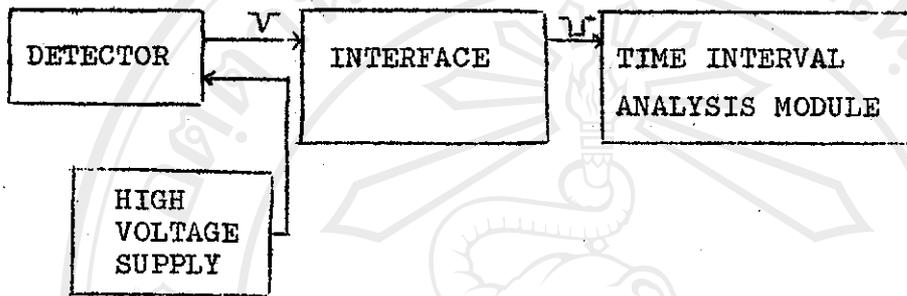
3.1 อุปกรณ์การทดลอง

อุปกรณ์ที่ใช้ในการทดลอง ได้แสดงไว้ในรูปที่ 3.1 ซึ่งประกอบไปด้วย หัววัดรังสี, Interface และเครื่องนับช่วงเวลา (Time Interval Analysis Module) หัววัดรังสีจะทำหน้าที่ให้สัญญาณไฟฟ้าตามจังหวะที่มีกัมมันตรังสีตกกระทบหัววัด สัญญาณไฟฟ้าจากหัววัดรังสีซึ่งเป็นสัญญาณ analog จะถูกเปลี่ยนเป็นสัญญาณลอจิก (logic) แบบเลขฐานสอง (binary coded decimal) โดย Interface ให้แก่เครื่องนับช่วงเวลา ซึ่งทำหน้าที่ให้ค่าของช่วงเวลาในหน่วย 10^{-3} วินาที

ระหว่างสัญญาณ BCD(binary coded decimal) สองตัวที่ได้จากการตกกระทบหัววัดของรังสีสองตัวที่มาต่อเนื่องกัน รายละเอียดของอุปกรณ์แต่ละอย่างจะได้กล่าวถึงต่อไป

3.1.1 หัววัดรังสี(Detector)

หัววัดรังสีที่ใช้ในการทดลองคือ NaI(Tl) ขนาด 2" x 2" ติดกับ photomultiplier tube (PMT) ผลิตโดย บริษัท BICRON แบบ 2M2 และ photomultiplier base (PMB) ผลิตโดย ORTEC แบบ 266 หัววัดรังสีใช้ high voltage+900 V. ต่อสัญญาณ anode ขนาดใหญ่กว่า 0.25 V. เข้ากับ Interface



รูปที่ 3.1 แสดงอุปกรณ์ที่ใช้ในการทดลอง

ลิขสิทธิ์มหาวิทยาลัยเชียงใหม่

Copyright© by Chiang Mai University

All rights reserved

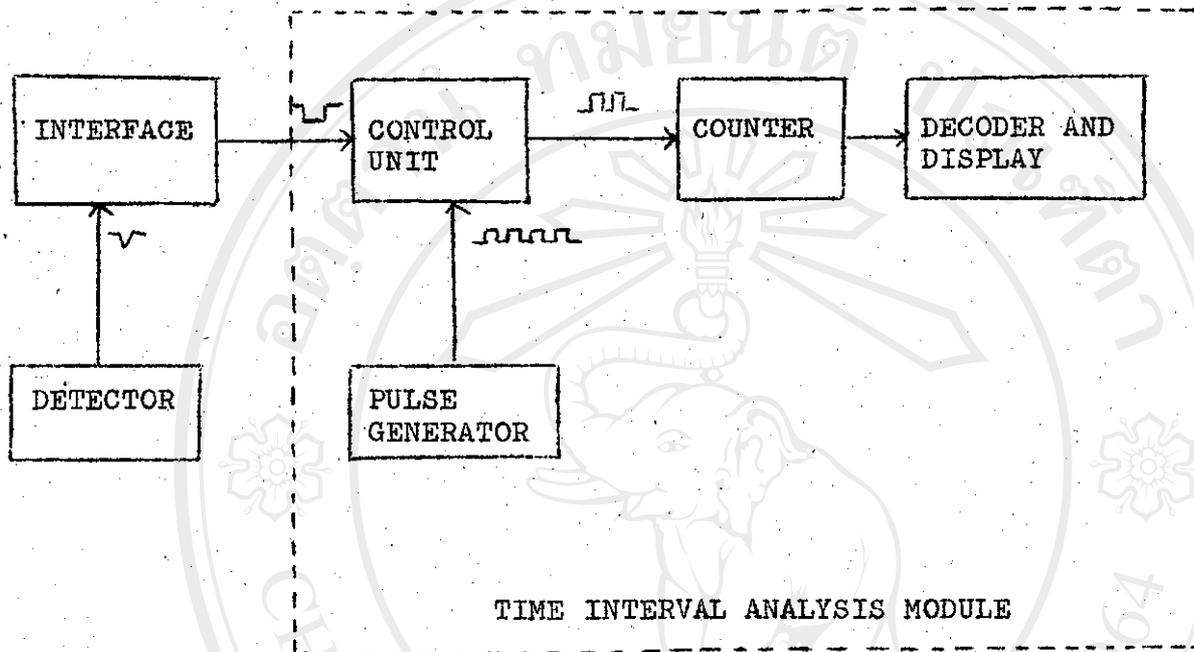
3.1.2 Interface

เครื่องนับช่วงเวลาที่เราสร้างขึ้นต้องการอินพุตเป็นสัญญาณลอจิกแบบ BCD แต่ตัววัดรังสีจะให้สัญญาณแบบ analog ดังนั้นจึงต้องใช้ Interface เปลี่ยนสัญญาณ analog ของหัววัดรังสีเป็นสัญญาณลอจิก และเป็นสัญญาณแบบ BCD ด้วย

Interface ที่ใช้ในการวิจัยนี้คือ Scaler Model 955150 ของบริษัท Baird Atomic ซึ่งสามารถให้สัญญาณลอจิกแบบเลขฐานสอง (BCD) ที่ขา 6, 16, W และ C ของ Decade/Multiplexer Board (ดูรายละเอียดในภาคผนวก 1 รูปที่ ผ.1.2.1) ดังนั้นเราจึงต้องใช้ Interface นี้เปลี่ยนสัญญาณ analog หัววัดเป็นสัญญาณอินพุตแบบลอจิกให้แก่เครื่องนับช่วงเวลา

3.1.3 เครื่องนับช่วงเวลา (Time Interval Analysis Module)

ส่วนประกอบของเครื่องนับช่วงเวลาแสดงในรูปที่ 3.2 จะประกอบด้วยส่วนกำเนิดสัญญาณนาฬิกา (pulse generator) ให้สัญญาณพัลส์รูปสี่เหลี่ยมแก่หน่วยควบคุมการนับซึ่งจะเปิด-ปิดการนับตามสัญญาณจากรังสีที่มาตกกระทบหัววัดรังสีซึ่งถูกเปลี่ยนเป็นสัญญาณลอจิกแบบ BCD โดย Interface เมื่อหน่วยควบคุมการนับเปิด สัญญาณก็จะผ่านไปยังหน่วยนับและถอดรหัส (Counter and Decoder) เพื่อเปลี่ยนสัญญาณที่นับให้เป็นสัญญาณไฟฟ้าแก่ภาคแสดงผล (Seven Segments Decoder Drivers) เพื่อแสดงจำนวนสัญญาณที่นับได้เป็นตัวเลขทั่วไป รายละเอียดส่วนประกอบแต่ละส่วนของเครื่องนับช่วงเวลาจะได้อธิบายต่อไป



รูปที่ 3.2 แสดงส่วนประกอบของเครื่องนับช่วงเวลา

ลิขสิทธิ์มหาวิทยาลัยเชียงใหม่
 Copyright © by Chiang Mai University
 All rights reserved

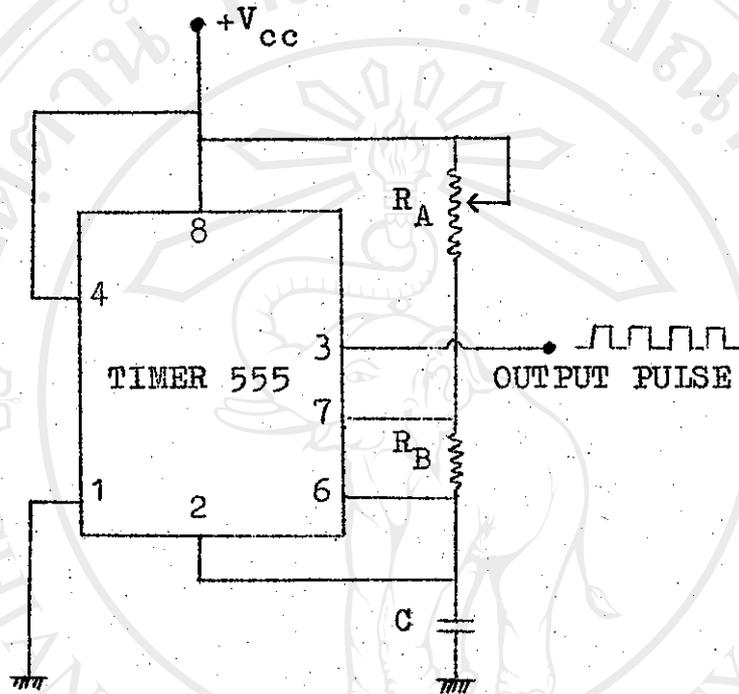
3.1.3.1 ส่วนกำเนิดสัญญาณนาฬิกา (Pulse Generator)

ส่วนกำเนิดสัญญาณนาฬิกาในเครื่องนับช่วงเวลาใช้ไอซี Precision Timer

หมายเลข SN 52555 (Timers 555) คอวงจรขาต่างๆ ตามรูปที่ 3.3 ความถี่ของสัญญาณนาฬิกาจาก Timer 555 นั้นมีได้หลายค่าขึ้นกับการเลือกใช้ค่า R_A, R_B และ C ในวงจรรูปที่ 3.3 ความถี่สัญญาณนาฬิกาจาก Timer 555 หาได้จากความสัมพันธ์ต่อไปนี้ (ยื่น กุวรรณ, 2522)

$$f = \frac{1.44}{(R_A + 2R_B)C} \quad (3.1)$$

ในการวิจัยนี้ใช้ความถี่ 1 KHz (โดยใช้ R_A เท่ากับ 2×10^3 โอห์ม R_B เท่ากับ 0.15×10^3 โอห์ม และ C เท่ากับ 0.6×10^{-6} ฟาร์ด) แสดงเวลาโดยตัวเลขหลัก ดังนั้นตัวเลขหลักแรกสุดจะแสดงเวลาเป็น 10^{-3} วินาที



ลิขสิทธิ์มหาวิทยาลัยเชียงใหม่

Copyright © by Chiang Mai University

All rights reserved

3.1.3.2 หน่วยควบคุมการเปิด-ปิดสัญญาณเวลา (Control unit)

หน่วยเปิด-ปิดสัญญาณเวลาเป็นหน่วยที่ควบคุมให้สัญญาณพัลส์จาก Timer 555 ผ่านไปสู่หน่วยนับสัญญาณและภาคแสดงผล (counter and decoder system) ส่วนประกอบต่างๆของหน่วยควบคุมการเปิด-ปิดสัญญาณแสดงไว้ในรูปที่ 3.4 ส่วนประกอบที่สำคัญคือฟลิปฟลอป (Dual D-type Positive Edge-Triggered Flip-Flop) ไอซีหมายเลข SN 7474 เป็นไอซีที่ให้เอาต์พุตเป็นสถานะ H และ L กลับกับสถานะเดิม เมื่อมีสัญญาณเข้า clock สถานะ H ของฟลิปฟลอปจะเป็นตัวเปิดให้สัญญาณพัลส์จาก Timer 555 ผ่านไปยังหน่วยนับ และสถานะ L ของฟลิปฟลอปจะเป็นตัวปิดไม่ให้สัญญาณนาฬิกาผ่านไปสู่หน่วยนับ ดังนั้นโดยการกำหนดสัญญาณ clock ของฟลิปฟลอปโดยสัญญาณจากหัววัดรังสี เราจะได้การเปิด-ปิดการนับเวลาตามสัญญาณของรังสีที่วัดได้ จากหัววัดรังสี

ตามรูป 3.4 สัญญาณ clock ที่เข้าฟลิปฟลอป (SN 7474) จะได้มาจากเอาต์พุตที่มีลักษณะเป็นพัลส์ของดีจิตอลไอซีแบบ Retriggerable Monostable Multivibrator with Clear (SN 74123) ซึ่งไอซีตัวนี้จะให้เอาต์พุตพัลส์เมื่อสัญญาณอินพุต (Input B ที่ขา 2 หรือที่ขา 10 ของ SN 74123) เปลี่ยนจากสถานะ L เป็น H สัญญาณตัวนี้ (Input B) จะนำมาจากเอาต์พุตของ Interface

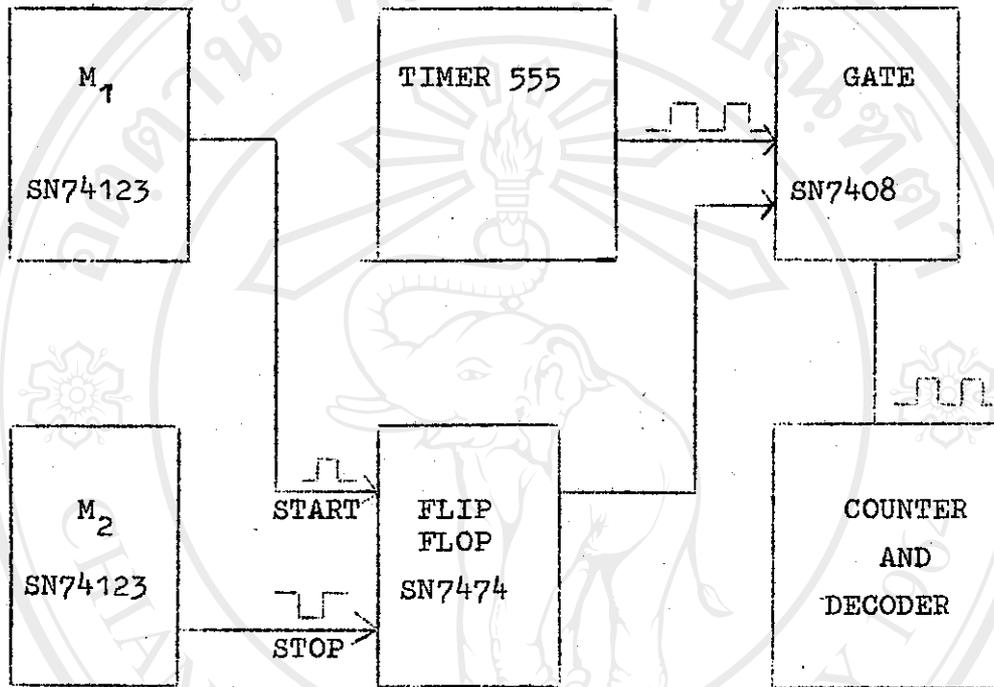
เมื่อมีรังสีมาตกกระทบหัววัด Interface จะให้สัญญาณ H แก่ input B ของ M_1 (SN 74123) ทำให้ฟลิปฟลอป (SN 7474) มีเอาต์พุตสถานะ H ทำให้สัญญาณพัลส์จาก Timer 555 ถูกปล่อยเข้าสู่หน่วยนับ ตอนนี้อยู่เรียกว่า เปิดการนับช่วงเวลา (Start)

เมื่อมีรังสีตัวที่สองตกกระทบบั้ววัก Interface จะให้สัญญาณ BCD หลักที่สองเป็น H นำสัญญาณนี้ผ่าน M_2 (SN 74123) ตามรูปที่ 3.4 ทำให้มีเอาต์พุตพัลส์ นำเอาต์พุต (Q) ของ M_2 (ดูรายละเอียดวงจรในรูปที่ 3.7) เข้าไป clear ฟลิปฟลอป (SN 7474) เมื่อฟลิปฟลอปถูก clear จะให้เอาต์พุต (Q) เป็นสถานะ L ทำให้สัญญาณนาฬิกาของ Timer555 ถูก block โดย gate ก่อนจะไปเข้าหน่วยนับ ตอนนี้เรียกว่า การปิดการนับช่วงเวลา (stop)

ดังนั้น สัญญาณนาฬิกาที่หน่วยนับ นับได้ตั้งแต่การเปิด (start) จนกระทั่งถึงการปิด (stop) สัญญาณนาฬิกาโดยรังสีตัวแรกและตัวที่สองตามลำดับ จึงเป็นช่วงเวลาระหว่างรังสีสองตัวที่มาติดกันในหน่วย 10^{-3} วินาที

ลิขสิทธิ์มหาวิทยาลัยเชียงใหม่
Copyright © by Chiang Mai University
All rights reserved

MONOSTABLE MULTIVIBRATOR



MONOSTABLE MULTIVIBRATOR

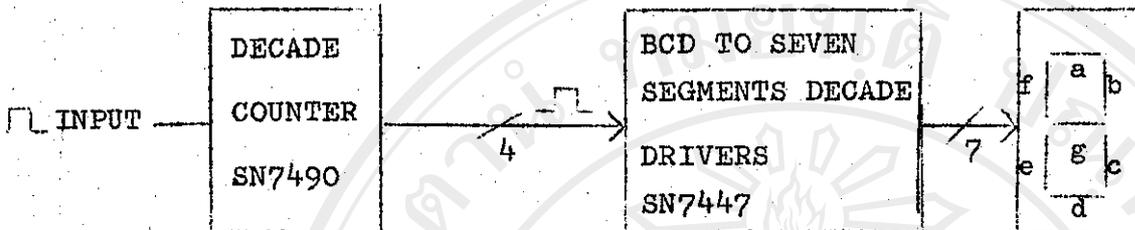
รูปที่ 3.4 แสดงส่วนประกอบของหน่วยควบคุมการ เปิด-ปิดสัญญาณเวลา

ลิขสิทธิ์มหาวิทยาลัยเชียงใหม่
 Copyright© by Chiang Mai University
 All rights reserved

3.1.3.3 หน่วยนับสัญญาณและภาคแสดงผล (Counter and Decoder System)

เมื่อมีสัญญาณนาฬิกาจาก Timer 555 เข้าสู่หน่วยนับ ตามรูปที่ 3.5 ไอซีที่ทำหน้าที่นับสัญญาณพัลส์คือ ไอซี Decade counter หมายเลข SN7490 เมื่อนับแล้วจะให้เอาต์พุตเป็นสัญญาณ BCD

ไอซี BCD to-Seven Segments Decoders Drivers หมายเลข SN7447 จะทำหน้าที่เปลี่ยนสัญญาณ BCD เป็นสัญญาณอินพุตให้แก่ seven segment ของ Light Emitting Diode(LED) แบบ common anode ที่ทำหน้าที่ display สัญญาณจาก SN7447 ก็จะทำให้ segments ต่าง ๆ ของ LED สว่าง เป็นตัวเลขตามจำนวนสัญญาณนาฬิกาจาก Timer555 ที่ Decade counter(SN7490) นับได้ ซึ่งก็คือเวลาระหว่างช่วงรังสีตัวแรกถึงตัวที่สองในหน่วย 10^{-3} วินาที นั่นเอง



รูปที่ 3.5 แสดงวงจรหน่วยนับและภาคแสดงผล

ลิขสิทธิ์มหาวิทยาลัยเชียงใหม่

Copyright© by Chiang Mai University

All rights reserved

3.1.3.4 การ set และ reset เครื่องนับช่วงเวลาและ Interface

ในการทดลองเมื่อบันทึกช่วงเวลาของ รังสีระหว่างพัลส์ที่ 1 และ 2 แล้ว จะต้องมีการ clear และ set ที่พัลส์ที่ 4 เพื่อให้เครื่องมือเริ่มทำงานนับช่วงเวลาระหว่างรังสีคู่ใหม่อีก หากไม่มีการ clear และ set ใหม่แล้ว เมื่อ Interface ที่ทำหน้าที่เป็น Scaler นับถึงพัลส์ที่ 5 สัญญาณจาก BCD จาก Interface ก็จะทำให้เครื่องนับช่วงเวลาเริ่มนับอีกและหยุดเมื่อถึงพัลส์ที่ 6 ซึ่งช่วงเวลาต่อมา เราจะบันทึกไม่ได้เพราะเป็นการรวมช่วงเวลาของรังสีคู่ก่อน (1 กับ 2) ไว้ด้วย ดังนั้น จึงต้องมีการ reset ที่พัลส์ที่ 4 ของสัญญาณจาก Interface

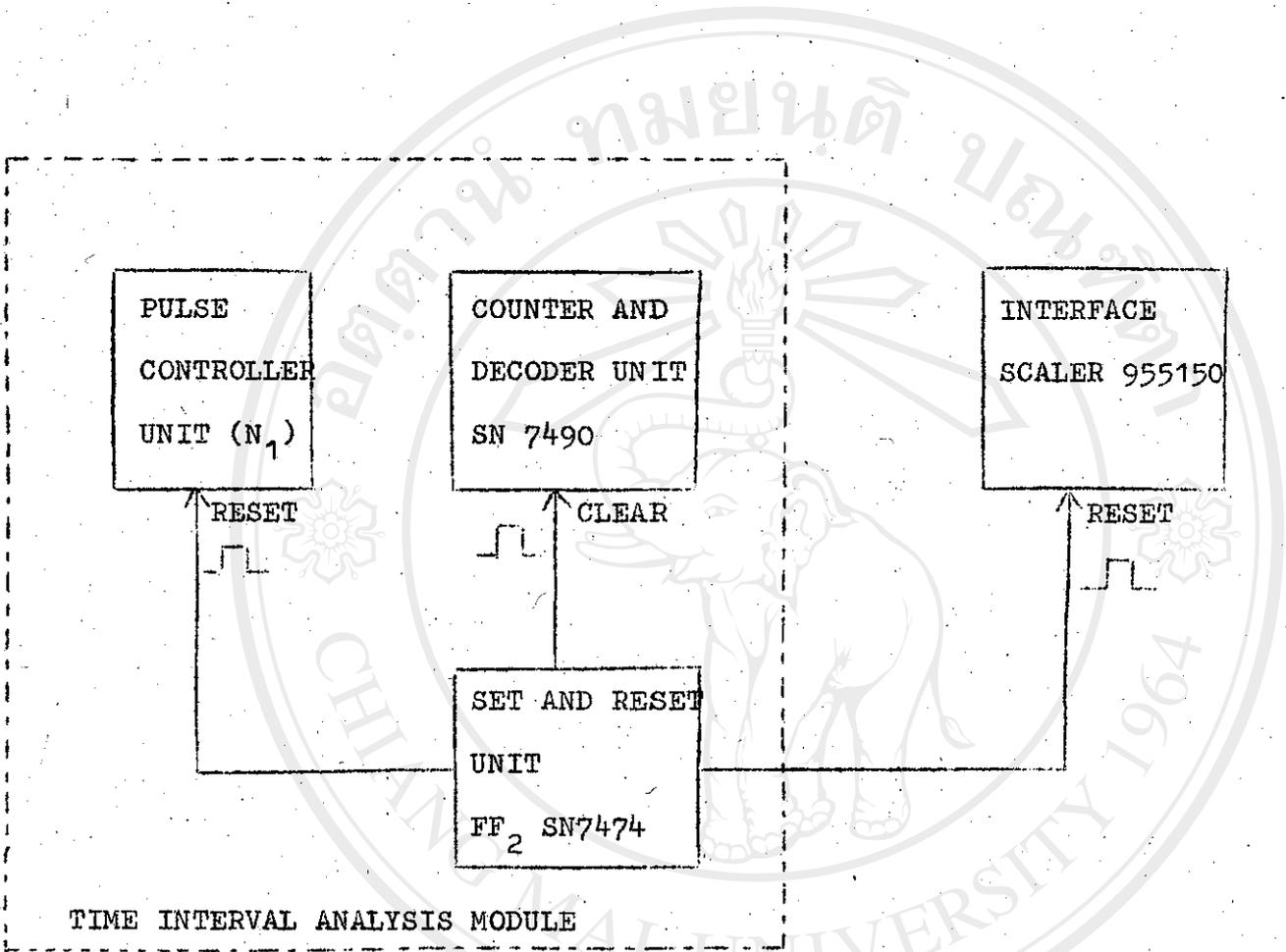
ตามรูปที่ 3.6 เมื่อถึงพัลส์ที่ 4 FF_2 (Flip-Flop SN7474) จะให้เอาต์พุต (Q) เป็นสถานะ H ไป reset หน่วยควบคุมสัญญาณพัลส์คือ N_1 (ดูวงจรในรูปที่ 3.7) เพื่อรอนับสัญญาณพัลส์ที่ 1 ใหม่อีก และสัญญาณ H จาก FF_2 จะไป clear หน่วยนับและภาคแสดงผลให้ตัวเลขเป็นศูนย์หมดเพื่อรอการ display ใหม่

สัญญาณ H จาก FF_2 จะไป reset ตัว Interface ที่ทำหน้าที่ Scaler ให้เริ่มต้นนับที่ศูนย์ใหม่เพราะเราไม่ต้องการให้สัญญาณ BCD เกินพัลส์ที่ 4 โดยการผ่านสัญญาณ reset จาก FF_2 เข้าทางขา 22 บนแผง Decade/Multiplexer Board (ดูรายละเอียดในรูปที่ ผ.1.2.1) ก็จะทำให้ Interface ถูก reset พร้อมทั้งจะเริ่มทำงานใหม่

ลิขสิทธิ์มหาวิทยาลัยเชียงใหม่

Copyright © by Chiang Mai University

All rights reserved



ลิขสิทธิ์มหาวิทยาลัยเชียงใหม่

Copyright © by Chiang Mai University

All rights reserved

รูปที่ 3.6 แสดงส่วนประกอบของวงจร set และ reset

3.2 การทำงานของเครื่องมือทดลอง

จากรูปที่ 3.7 สัญญาณ BCD จาก Interface จะเข้าสู่เครื่องนับช่วงเวลาทาง $\bar{A}, \bar{B}, \bar{C}$ และ \bar{D} ซึ่งจะต้องผ่าน inverter เพื่อให้ได้สัญญาณบวก A, B, C, และ D สัญญาณ A, B, C และ D จะเป็นสัญญาณจากรังสีตัวที่ 1, 2, 4, และ 8 ตามลำดับที่ตกกระทบบทวารังสี

ที่ input B จะมีสวิตช์ 2 (S_2)[†] ที่ input C มีสวิตช์ 3 (S_3) และที่ input D จะมีสวิตช์ 4 (S_4) สวิตช์เหล่านี้ต่อกับ AND gate (N_2) เพื่อทำหน้าที่เลือกการนับช่วงเวลา ระหว่างรังสีว่าจะนับระหว่างจุดใด ในการวิจัยนี้จะวัดช่วงเวลา ระหว่างรังสีตัวแรกกับตัวที่สอง จึงให้ S_2 เป็น L ส่วน S_3 และ S_4 เป็น H

นอกจากการกำหนดสวิตช์เหล่านี้แล้วยังต้องมีการ set อุปกรณ์ตัวอื่นให้พร้อมทำงาน ซึ่งการ set จะมีขั้นตอนดังต่อไปนี้ (ดูรูป 3.7)

- (1) ตั้ง S_2 เป็น L ตั้ง S_3 และ S_4 เป็น H
- (2) โยก S_8 จาก L เป็น H ทำให้ clear ของฟลิปฟล็อป FF_1 และ FF_2 เป็น H ฟลิปฟล็อปทั้งสองอยู่ในสภาวะพร้อมทำงานให้เอาต์พุต Q เป็น L
- (3) โยก S_5 จาก L H L ให้สัญญาณพัลส์เข้า input B ของ M_3 ซึ่ง M_3 จะให้เอาต์พุตพัลส์เข้า clock ของ FF_2 ทำให้ FF_2 ให้เอาต์พุต (Q) เป็น H เข้า N_1 ขา And gate สองขาของ N_1 จึงเป็น H มีเฉพาะขา 3 เป็น L เอาต์พุตของ N_1 จึงยังเป็น L
- (4) เมื่อมีสัญญาณรังสีตัวแรกจากหัววัดเข้า Interface จะมีสัญญาณเอาต์พุตเป็น H จาก Interface เข้าสู่ A ทำให้ N_1 ให้เอาต์พุตเป็น H เมื่อขา B เมื่อขา B ของ M_1 เปลี่ยนจาก L เป็น H ก็จะทำให้เอาต์พุตพัลส์เข้า clock ของ FF_1 (ซึ่ง clear เป็น H แล้วจากการโยก S_8) ทำให้เอาต์พุต (Q) ของ FF_1 เป็น H รวมกับสัญญาณพัลส์จาก Timer 555 เข้า N_7

[†] สวิตช์ทุกตัวยกเว้น S_6 เป็น toggle on-off switch

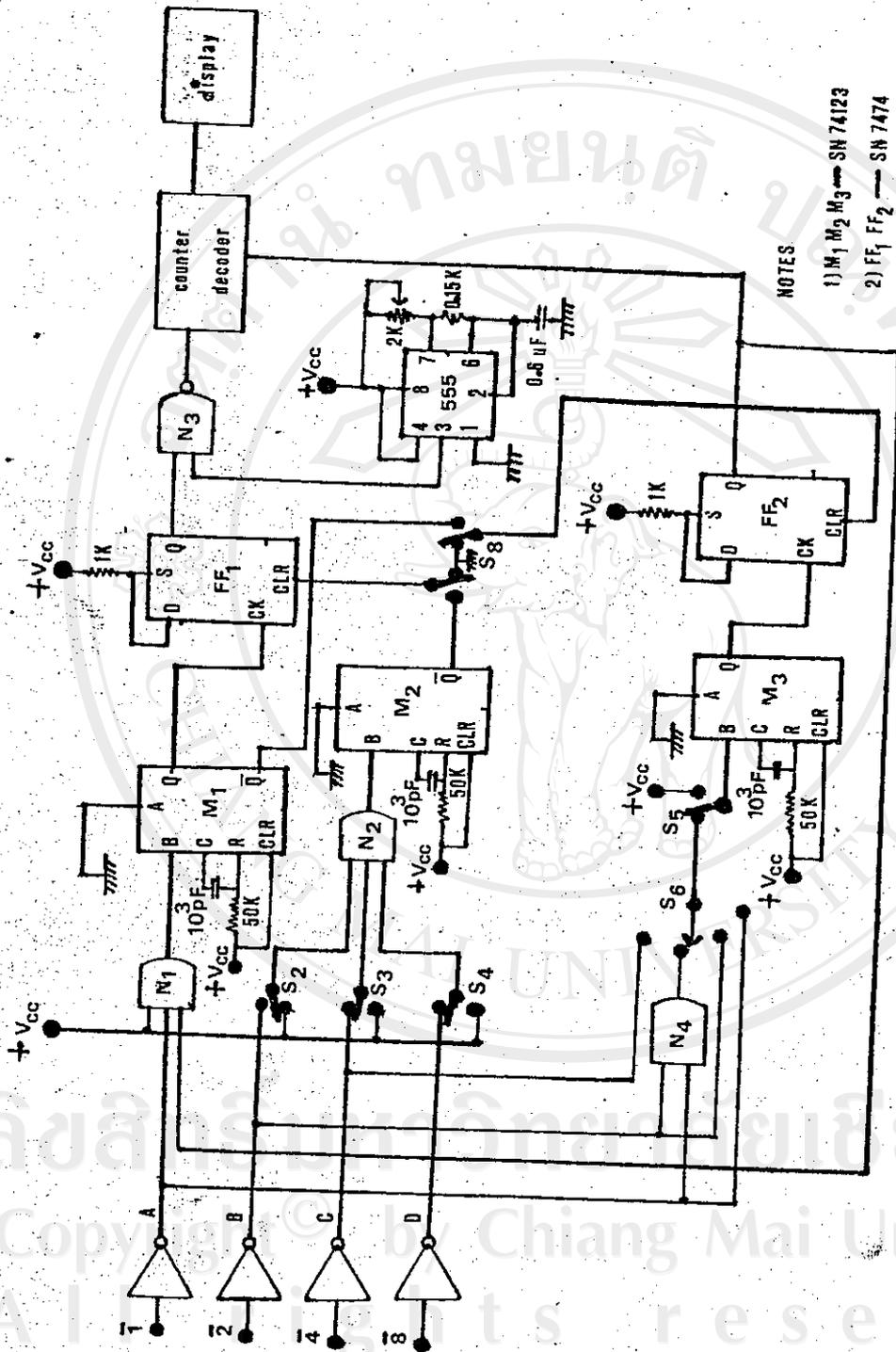
ในขณะที่เดียวกันเอาต์พุต (\bar{Q}) ของ M_1 จะทำให้ clear ของ FF_2 เป็น L
ส่งไปยัง clear ของ Counter and Decoder System ทำให้ clear
ของ Decade counter (SN 7490) เป็น L สัญญาณ Q จาก FF_1 เข้า N_3
เป็น H ทำให้เอาต์พุตของ N_4 เป็นพัลส์ส่งเข้า Counter and Decoder System
ซึ่ง clear เป็น L จึงมีการ count (start)

(5) เมื่อรังสีตัวที่สองตกกระทบบั้วตัวรังสี จะมีสัญญาณลอคจิกจาก Interface เป็น H
เข้าที่ S_2 ทำให้เอาต์พุตของ N_2 เป็น H เพราะ S_3 และ S_4 เป็น H อยู่
แล้วเอาต์พุต H จาก N_2 ทำให้ M_2 ให้สัญญาณพัลส์ที่ \bar{Q} ซึ่งต่อกับ clear
ของ FF_1 ผ่านทาง S_8 ทำให้ clear ของ FF_1 เป็น L ให้เอาต์พุต Q
เป็น L เข้า N_3 เมื่อเอาต์พุต N_3 เป็น L จึงไม่มีพัลส์เข้า Counter System
การนับจึงหยุด (Stop) หากแสดงผลแสดงตัวเลขที่นับได้ค้างไว้เพราะยังไม่มี
การ clear

(6) เมื่อรังสีตัวที่สามตกกระทบบั้วตัวรังสี N_1 เป็น H จะเริ่มนับแต่ขณะเดียวกัน S_2 ก็
เป็น H จึงหยุดนับ รังสีตัวที่สามจึงไม่ให้เวลานับเพิ่มขึ้นแต่เว้นไว้เพื่อบันทึกข้อมูล

(7) เมื่อรังสีตัวที่สี่ตกกระทบบั้วตัวรังสี Interface ให้เอาต์พุต H ที่ S_4 ซึ่งต่อกับ
Selector Switch (S_6) และ S_5 ทำให้เอาต์พุต H เข้าขา B ของ M_3
ซึ่งจะให้เอาต์พุตพัลส์แก่ clock ของ FF_2 ทำให้ Q ของ FF_2 เป็น H
Q ของ FF_2 ที่เป็น H จะ clear ตัว counter ให้ display เป็นศูนย์
หมด Q ของ FF_2 ที่เป็น H จะ reset ตัว Interface ที่ทำหน้าที่ Scaler
ให้เป็นศูนย์พร้อมที่จะเริ่มนับ 1 ใหม่

Q ของ FF_2 ที่เป็น H จะทำให้อินพุตของ N_1 เป็น H สองขาเหลือ L เพียง
ขาเดียวที่ต่อกับ A สัญญาณจากรังสีตัวใหม่ผ่าน Interface เป็น H เข้า A ก็
จะทำให้ N_1 มีเอาต์พุตเป็น H วงจรนับก็จะเริ่มทำงานใหม่เหมือนเดิมอีก



NOTES

1) M₁ M₂ M₃ — SN 74123

2) FF₁ FF₂ — SN 7474

รูปที่ 3.7 แสดงวงจรเครื่องนับช่วงเวลา (Time Interval Analysis Module)

ลิขสิทธิ์ © โดย Chiang Mai University
All rights reserved

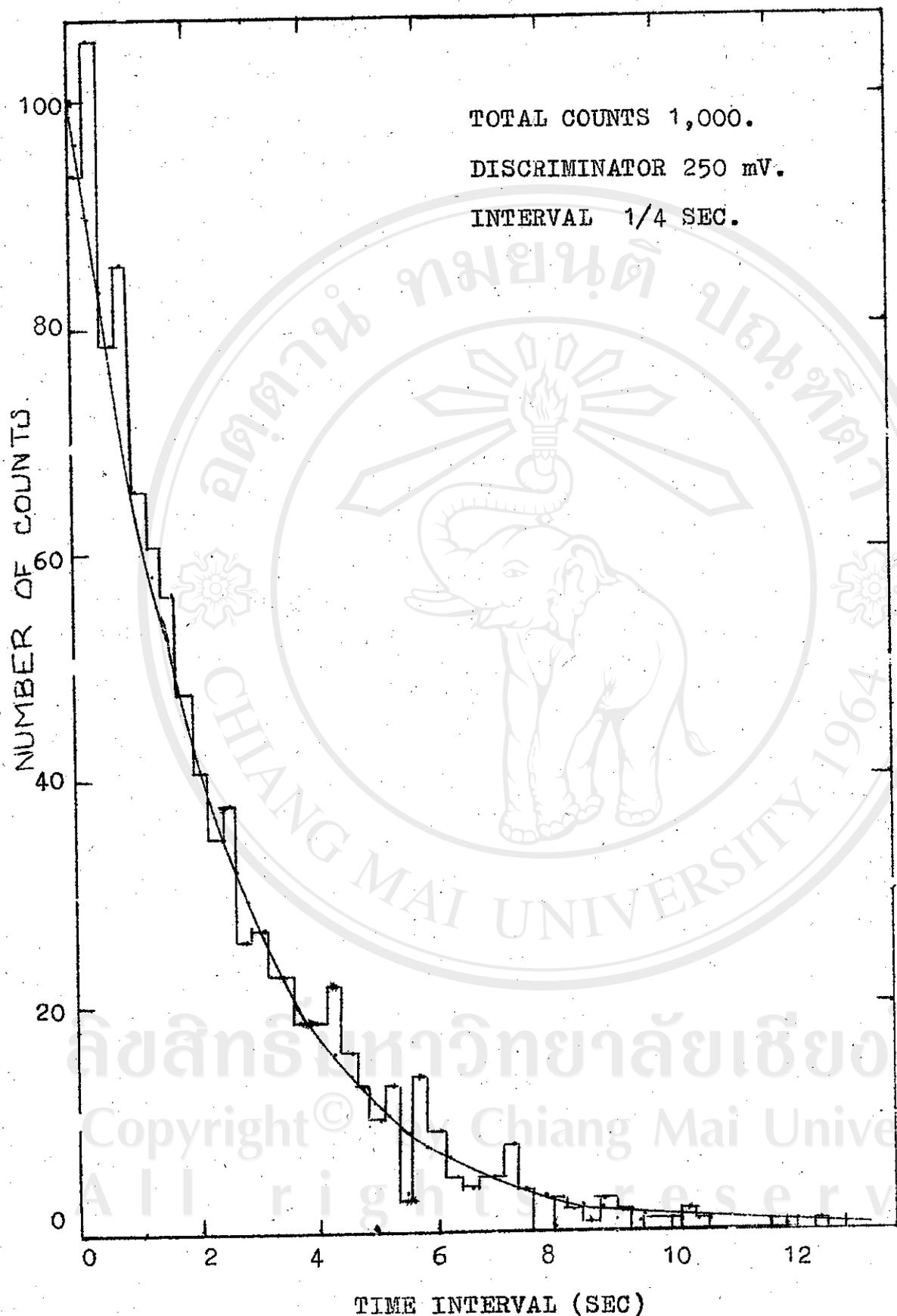
3.3 การบันทึกข้อมูล

การบันทึกข้อมูลเป็นการบันทึกช่วงเวลา (time interval) แล้วนำมาแจกแจงความถี่ของช่วงเวลาต่างๆ ในการวิจัยได้บันทึกข้อมูลแบบต่างๆ ต่อไปนี้

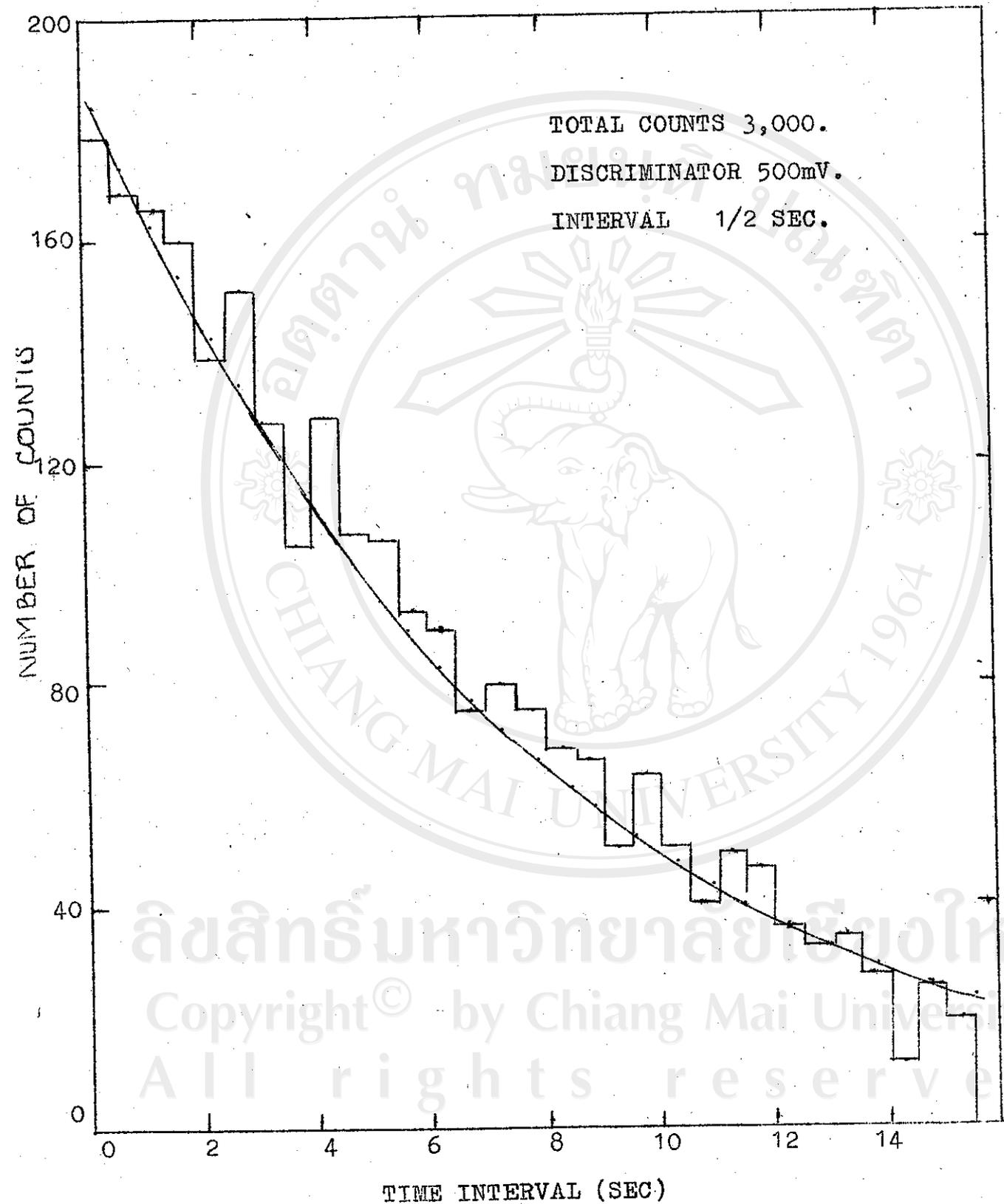
ก. บันทึกจำนวน 20,000 ช่วงเวลา (intervals) โดยตั้ง Discriminator (ดูการตั้งและ calibrate discriminator ในภาคผนวกที่ 2) ที่ 250 mV

ข. บันทึกจำนวน 10,000 ช่วงเวลา (interval) โดยตั้ง Discriminator ที่ 500 mV. เพื่อลด background พลังงานต่ำๆ ซึ่งการบันทึกใช้เวลายาวนานกว่าครั้งแรก (หัวข้อ 3.3.1) มาก เพราะจำนวนรังสีต่อช่วงเวลามีค่าน้อยลง

ต่อไปนี้เป็นตัวอย่างข้อมูลที่บันทึกได้ เป็นการแจกแจงความถี่ระหว่างจำนวน intervals (counts) กับช่วงเวลาในรูป 3.8 และ รูปที่ 3.9



รูปที่ 3.8 แสดงการกระจายของช่วงเวลาระหว่างรังสี จำนวน 1,000 counts.



รูปที่ 3.9 แสดงการกระจายของช่วงเวลาดระหว่างรังสี จำนวน 3,000 counts.