

บทที่ 2

ความรู้พื้นฐาน

ความรู้พื้นฐานที่นำมากล่าวในบทนี้ เป็นนิยาม ทฤษฎีบท และคุณสมบัติต่าง ๆ เกี่ยวกับ เมตริกซ์ (Matrix) และดีเทอร์มิแนนต์ (Determinant) ค่าไอเก้น (Eigenvalue) และไอเก้นเวกเตอร์ (Eigenvector) การหารากที่ n ของ 1 (n^{th} root of unity) ฟังก์ชันถ่ายแบบ (Homomorphism) และฟังก์ชันถอดแบบ (Isomorphism) ซึ่งจำเป็นที่จะนำไปใช้อ้างอิงในบทที่ 3 และ 4 ต่อไป

2.1 เมตริกซ์และดีเทอร์มิแนนต์ (Matrix and Determinant)

นิยาม 2.1.1 ทรานสโพสของเมตริกซ์ (Transpose matrix)

ถ้า $A = [a_{ij}]$ เป็นเมตริกซ์ขนาด $m \times n$ ซึ่ง a_{ij} เป็นจำนวนเชิงซ้อน แล้ว ทรานสโพสของ A คือ เมตริกซ์ซึ่งเขียนแทนด้วย A^T โดยที่ $A^T = [a_{ji}]$ เป็นเมตริกซ์ขนาด $n \times m$

ตัวอย่าง 2.1.1 กำหนด A จงหา A^T

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 4 & 5 \\ 3 & 1 & 2 \\ 4 & 6 & 5 \end{bmatrix} \quad A^T = \begin{bmatrix} 2 & 3 & 4 \\ 4 & 1 & 6 \\ 5 & 2 & 5 \end{bmatrix} \quad \begin{array}{l} \text{เป็นทรานสโพสของ} \\ \text{เมตริกซ์ } A \end{array}$$

นิยาม 2.1.2 เมตริกซ์สมมาตร (Symmetric matrix)

เรียกเมตริกซ์ A ว่า เมตริกซ์สมมาตร ก็ต่อเมื่อ $A^T = A$

ตัวอย่าง 2.1.2

กำหนด A จงแสดงว่า A เป็นเมทริกซ์สมมาตร

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 3 & 5 \\ 3 & 4 & 2 \\ 5 & 2 & 1 \end{bmatrix} \quad A^T = \begin{bmatrix} 1 & 3 & 5 \\ 3 & 4 & 2 \\ 5 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$

จะได้ว่า $A = A^T$ นั่นคือ A เป็นเมทริกซ์สมมาตร

นิยาม 2.1.3

การบวกเมทริกซ์ (Addition of Matrices)

ให้ $A = [a_{ij}]$ และ $B = [b_{ij}]$ เป็นเมทริกซ์ซึ่งมีขนาดเป็น $m \times n$

ผลบวกของเมทริกซ์ A และ B เขียนแทนด้วย $A+B$

กำหนดโดย $A + B = C = [c_{ij}]$ โดยที่ $c_{ij} = a_{ij} + b_{ij}$

เมื่อ $i = 1, 2, \dots, m$ และ $j = 1, 2, \dots, n$

ตัวอย่าง 2.1.3

กำหนดให้

$$A = \begin{bmatrix} 3 & 3 & -1 \\ 7 & 3 & 6 \end{bmatrix} \quad \text{และ} \quad B = \begin{bmatrix} 1 & 2 & -4 \\ 3 & -1 & -6 \end{bmatrix}$$

จงหา $A + B$

$$\text{ดังนั้น } A+B = \begin{bmatrix} 3+1 & 3+2 & (-1)+(-4) \\ 7+3 & (-1)+3 & 6+(-6) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 & 5 & -5 \\ 10 & 2 & 0 \end{bmatrix}$$

นิยาม 2.1.4 การคูณเมตริกซ์ด้วยสเกลาร์ (The Scalar Multiplication)

ให้ $A = [a_{ij}]$ เป็นเมตริกซ์ขนาด $m \times n$ และให้ λ เป็นสเกลาร์ (Scalar) ใด ๆ ผลคูณของเมตริกซ์ A และ λ เขียนแทนด้วย λA กำหนดโดย $\lambda A = [\lambda a_{ij}]$ เมื่อ $i = 1, 2, \dots, m$ และ $j = 1, 2, \dots, n$

ตัวอย่าง 2.1.4

กำหนดให้ $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$ และ $\lambda = 4$ จงหา λA

$$\text{ดังนั้น } \lambda A = \begin{bmatrix} 4(1) & 4(2) \\ 4(0) & 4(1) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 & 8 \\ 0 & 4 \end{bmatrix}$$

นิยาม 2.1.5 การคูณเมตริกซ์ด้วยเมตริกซ์ (The Multiplication of Matrices)

ให้ $A = [a_{ij}]$ เป็นเมตริกซ์ขนาด $m \times n$ และ $B = [b_{ij}]$ เป็นเมตริกซ์ขนาด $n \times r$ ผลคูณของเมตริกซ์ A และ B คือเมตริกซ์ที่เขียนแทนด้วย AB เป็นเมตริกซ์ที่มีขนาด $m \times r$ ซึ่ง $AB = C = [c_{ij}]$

$$\text{โดยที่ } c_{ij} = \sum_{k=1}^n a_{ik} b_{kj} = a_{i1}b_{1j} + a_{i2}b_{2j} + \dots + a_{in}b_{nj}$$

เมื่อ $i = 1, 2, \dots, m$ และ $j = 1, 2, \dots, r$

ตัวอย่าง 2.1.5

กำหนดให้

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 4 \end{bmatrix} \text{ และ } B = \begin{bmatrix} 4 \\ 5 \end{bmatrix}$$

จงหา AB

ดังนั้น

$$AB = \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 4 \\ 5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} (1 \times 4) + (3 \times 5) \\ (2 \times 4) + (4 \times 5) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 19 \\ 28 \end{bmatrix}$$

นิยาม 2.1.6

เมตริกซ์ทแยง (Diagonal matrix)

ให้ $D = [d_{ij}]$ เป็นเมตริกซ์ขนาด $n \times n$ เรียกเมตริกซ์ D ว่าเมตริกซ์ทแยง
ก็ต่อเมื่อ $d_{ij} = 0$ เมื่อ $i \neq j$

ตัวอย่าง 2.1.6

$D =$

$$\begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & i+2 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix}$$

เป็นเมตริกซ์ทแยง

นิยาม 2.1.7

เมตริกซ์เอกลักษณ์ (Identity matrix)

ให้ $I = [i_{ij}]$ เป็นเมตริกซ์ขนาด $n \times n$ จะเรียก I ว่า เป็นเมตริกซ์
เอกลักษณ์ ก็ต่อเมื่อเมตริกซ์ I เป็นเมตริกซ์ทแยง และ $i_{ij} = 1$
เมื่อ $i = j$ เมตริกซ์ I เขียนแทนด้วย I_n

ตัวอย่าง 2.1.7 $I_3 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$ เป็นเมตริกซ์เอกลักษณ์ขนาด 3×3

นิยาม 2.1.8 อินเวอร์สของเมตริกซ์ (Inverse of a Matrix)

ให้ $A = [a_{ij}]$ เป็นเมตริกซ์ขนาด $n \times n$ ถ้ามีเมตริกซ์ B เป็นเมตริกซ์ขนาด $n \times n$ ซึ่งทำให้ $AB = BA = I_n$ แล้ว จะเรียก B ว่าเป็นอินเวอร์สของเมตริกซ์ A และจะเขียนแทนด้วย A^{-1}

นั่นคือ $B = A^{-1}$ ดังนั้น $AA^{-1} = A^{-1}A = I_n$

ตัวอย่าง 2.1.8 กำหนดให้ $A = \begin{bmatrix} 2 & 5 \\ 1 & 3 \end{bmatrix}$ และ $B = \begin{bmatrix} 3 & -5 \\ -1 & 2 \end{bmatrix}$

จงแสดงว่าเมตริกซ์ B เป็นอินเวอร์สของเมตริกซ์ A

$$AB = \begin{bmatrix} 2 & 5 \\ 1 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 & -5 \\ -1 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = I_2$$

นั่นคือ เมตริกซ์ B เป็นอินเวอร์สของเมตริกซ์ A

นิยาม 2.1.9 เมตริกซ์คอนจูเกต (Conjugate matrix)

ให้ $A = [a_{ij}]$ เป็นเมตริกซ์ขนาด $n \times n$ เรียกเมตริกซ์ A ว่าเมตริกซ์คอนจูเกต ซึ่งเขียนแทนด้วย \bar{A} โดยที่ $\bar{A} = [\bar{a}_{ij}]$ เมื่อ \bar{a}_{ij} คือคอนจูเกตของ a_{ij}

a_{1j} เป็นจำนวนเชิงซ้อนที่เขียนแทนด้วย $a + bi$

คอนจูเกตของ a_{1j} เขียนแทนด้วย $a - bi$

ตัวอย่าง 2.1.9

กำหนดให้ $A = \begin{bmatrix} i & 3-i \\ 2+i & 1+2i \end{bmatrix}$ จงหา \bar{A}

ดังนั้น

$$A = \begin{bmatrix} -i & 3+i \\ 2-i & 1-2i \end{bmatrix}$$

เป็นเมตริกซ์คอนจูเกต

นิยาม 2.1.10

เมตริกซ์ยูนิตารี (Unitary matrix)

ให้ $A = [a_{ij}]$ เป็นเมตริกซ์ขนาด $n \times n$ จะเรียกเมตริกซ์ A ว่าเป็นเมตริกซ์ยูนิตารี ก็ต่อเมื่อ $A^{-1} = (\bar{A})^T$

ตัวอย่าง 2.1.10

กำหนดให้

$$A = 1/5$$

$$\begin{bmatrix} -1+2i & -4-2i \\ 2-4i & -2-i \end{bmatrix}$$

จงแสดงว่าเมตริกซ์ A เป็นยูนิตารีเมตริกซ์

$$A^{-1} = 1/5 \begin{bmatrix} -1-2i & 2+4i \\ -4+2i & -2+i \end{bmatrix}$$

$$A = \frac{1}{5} \begin{bmatrix} -1-2i & -4+2i \\ 2+4i & -2+i \end{bmatrix}, \quad (A)^T = \frac{1}{5} \begin{bmatrix} -1-2i & 2+4i \\ -4+2i & -2+i \end{bmatrix}$$

นั่นคือ $AA^{-1} = A(A)^T = I_2$

นิยาม 2.1.11

เมตริกซ์ออร์โธโกนัล (Orthogonal matrix)

ให้ $A = [a_{ij}]$ เป็นเมตริกซ์ขนาด $n \times n$ เรียกเมตริกซ์ A ว่าเมตริกซ์ออร์โธโกนัล ก็ต่อเมื่อ $A^T = A^{-1}$

ตัวอย่าง 2.1.11

$$A = \begin{bmatrix} \sqrt{2}/2 & \sqrt{2}/2 \\ -\sqrt{2}/2 & \sqrt{2}/2 \end{bmatrix}$$

จงแสดงว่า A เป็นเมตริกซ์ออร์โธโกนัล

$$A^T = \begin{bmatrix} \sqrt{2}/2 & -\sqrt{2}/2 \\ \sqrt{2}/2 & \sqrt{2}/2 \end{bmatrix}$$

$$A \cdot A^T = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} \sqrt{2} & \sqrt{2} \\ -\sqrt{2} & \sqrt{2} \end{bmatrix} \cdot \frac{1}{2} \begin{bmatrix} \sqrt{2} & -\sqrt{2} \\ \sqrt{2} & \sqrt{2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$A \cdot A^T = I_n$$

นั่นคือ $A^T = A^{-1}$

นิยาม 2.1.12 เมตริกซ์เพอมีวเทชัน (Permutation matrix)

ให้ $A = [a_{ij}]$ เป็นเมตริกซ์ขนาด $n \times n$ เรียกเมตริกซ์ A ว่าเป็นเมตริกซ์เพอมีวเทชัน ก็ต่อเมื่อ A ได้จากเมตริกซ์ I_n โดยวิธีเรียงสับเปลี่ยนของแถวหรือหลักของเมตริกซ์ I_n

ตัวอย่าง 2.1.12 เมตริกซ์เพอมีวเทชัน ขนาด 3×3 ทั้งหมด ได้แก่

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$
$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

ทฤษฎีบท 2.1.1 ถ้า P เป็นเมตริกซ์เพอมีวเทชัน แล้ว P^T เป็นเมตริกซ์เพอมีวเทชัน

พิสูจน์ ให้ $P = [a_{ij}]$ เป็นเมตริกซ์เพอมีวเทชัน

ดังนั้นในแต่ละแถวและแต่ละหลักมี 1 เพียงตัวเดียว

$$a_{ij} = 1$$

$$a_{ik} = 0, \quad \forall k \neq j$$

จาก $P = [a_{ij}]$

ดังนั้น $P^T = [a_{ji}]$ สมาชิกของแต่ละแถวและแต่ละหลักมี 1 เพียงตัวเดียว

จะได้ว่า $a_{j,j} = 1$
 $a_{h,i} = 0, \forall h \neq j$

นั่นคือ P^T เป็นเมตริกซ์เพอมิวเทชัน

ทฤษฎีบท 2.1.2 ถ้า P_1, P_2 เป็นเมตริกซ์เพอมิวเทชันแล้ว $P_1 P_2$ เป็นเมตริกซ์เพอมิวเทชัน

พิสูจน์ ให้ $P_1 = [a_{i,j}]$, $P_2 = [b_{i,j}]$

และ $P_1 P_2 = [c_{i,j}]$

$$\begin{aligned} \text{พิจารณา } c_{i,j} &= \sum_{k=1}^n a_{i,k} b_{k,j}, \quad i = 1, 2, \dots, n \text{ และ } j = 1, 2, \dots, n \\ &= a_{i,1} b_{1,j} + a_{i,2} b_{2,j} + \dots + a_{i,n} b_{n,j} \end{aligned}$$

แต่สมาชิกในแต่ละแถวและแต่ละหลักมี 1 เพียงตัวเดียว

นั่นคือ ถ้า $c_{r,j} = 1$ แล้ว $c_{s,j} = 0$ สำหรับ $r \neq s$

นั่นคือ $P_1 P_2 = [c_{i,j}]$ เป็นเมตริกซ์เพอมิวเทชัน

ทฤษฎีบท 2.1.3 ถ้า P เป็นเมตริกซ์เพอมิวเทชันแล้ว $PP^T = I_n$

พิสูจน์ ให้ $P = [a_{r,s}]$

และ $P^T = [b_{r,s}]$

$$PP^T = [c_{r,s}]$$

$$\text{พิจารณา } c_{r,s} = \sum_{j=1}^n a_{r,j} b_{j,s}, \quad r = 1, 2, \dots, n \text{ และ } s = 1, 2, \dots, n$$

แต่ $a_{r,s} = b_{s,r}$

ถ้า $r = s$

$$c_{r,r} = \sum_{j=1}^n a_{r,j} b_{j,r}$$

$$= \sum_{j=1}^n a_{rj}a_{rj}$$
$$= a_{r1}a_{r1} + a_{r2}a_{r2} + \dots + a_{rn}a_{rn}$$

แต่สมาชิกในตำแหน่งแถวที่ r มีเพียงตำแหน่งเดียวเท่ากับ 1

จึงทำให้ $c_{rr} = 1$ ----- (1)

ถ้า $r \neq s$

$$c_{rs} = \sum_{j=1}^n a_{rj}b_{js}$$
$$= \sum_{j=1}^n a_{rj}a_{sj}$$
$$= a_{r1}a_{s1} + a_{r2}a_{s2} + \dots + a_{rn}a_{sn}$$

แต่สมาชิกในหลักที่ j จะเท่ากับ 1 เพียงตัวเดียว

นั่นคือ ถ้า $a_{rj} = 1$ แล้ว $a_{sj} = 0$

จะได้ว่า $c_{rs} = 0$ ----- (2)

จาก (1) และ (2) จะได้ว่า

$$c_{rs} = \begin{cases} 1, & r = s \\ 0, & r \neq s \end{cases}$$

นั่นคือ $PP^T = I_n$

ลิขสิทธิ์ภาพถ่ายโดย Chiang Mai University

Copyright © by Chiang Mai University

All rights reserved

ทฤษฎีบท 2.1.4 ถ้า P เป็นเมตริกซ์เพอมิวเทชัน แล้ว $P^T = P^{-1}$

พิสูจน์ โดยทฤษฎีบท 2.1.3 $PP^T = I_n$
แต่ $PP^{-1} = I_n$
ดังนั้น $PP^{-1} = PP^T$
 $P^{-1}(PP^{-1}) = P^{-1}(PP^T)$
นั่นคือ $P^{-1} = P^T$

นิยาม 2.1.13 การกระทำเบื้องต้นกับแถว (Elementary Row Operation)

การกระทำเบื้องต้นกับแถว ของเมตริกซ์ A คือ การกระทำแบบใดแบบหนึ่งดังต่อไปนี้

1. การสลับที่ระหว่างสองแถวใด ๆ แทนการสลับที่ระหว่างแถวที่ i และแถวที่ j ด้วย $R_i \leftrightarrow R_j$.
2. การคูณแถวใดแถวหนึ่งด้วยสเกลาร์ $\lambda \neq 0$ (เขียนแทนด้วย λR_i)
3. การคูณแถวใดแถวหนึ่งด้วยสเกลาร์ λ แล้วนำไปบวกกับอีกแถวหนึ่ง (เขียนแทนด้วย $\lambda R_i + R_j, i \neq j$)

หมายเหตุ ถ้าแทนแถวที่ i ของเมตริกซ์ A ด้วย R_i และแทนแถวที่ i ของเมตริกซ์ใหม่ด้วย R_i'

ตัวอย่าง 2.1.13

กำหนดให้ $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \end{bmatrix}$ และ $\lambda = 2$

ดังนั้นเมตริกซ์ B, C, D เกิดจากการกระทำเบื้องต้นกับแถวของ A ต่อไปนี้คือ

$$B = \begin{bmatrix} 4 & 5 & 6 \\ 1 & 2 & 3 \end{bmatrix} \quad \begin{array}{l} R_1' = R_2 \\ R_2' = R_1 \end{array}$$

$$C = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 1 & 0 \end{bmatrix} \quad R_2' = 2R_2$$

$$D = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 1 & 0 \end{bmatrix} \quad R_2' = 2R_1 + R_2$$

นิยาม 2.1.14 การกระทำเบื้องต้นกับหลัก (Elementary Column Operation)

การกระทำเบื้องต้นกับหลักของเมตริกซ์ A คือ การกระทำแบบใดแบบหนึ่งดังต่อไปนี้

1. การสลับที่ระหว่างสองหลักใด ๆ แทนการสลับที่ระหว่างหลักที่ i และหลักที่ j ด้วย $C_i \longleftrightarrow C_j$
2. การคูณหลักใดหลักหนึ่งด้วยสเกลาร์ $\lambda \neq 0$ (เขียนแทนด้วย C_i)
3. การคูณหลักใดหลักหนึ่งด้วยสเกลาร์ λ แล้วนำไปบวกกับอีกหลักหนึ่ง (เขียนแทนด้วย $\lambda C_i + C_j$, $i \neq j$)

หมายเหตุ ถ้าแทนแถวที่ i ของเมตริกซ์ A ด้วย C_i และแทนแถวที่ i ของเมตริกซ์ใหม่ด้วย C_i'

ข้อตกลง การกระทำเบื้องต้น (Elementary Operation) คือ การกระทำเบื้องต้นกับแถวหรือหลัก

นิยาม 2.1.15 การสมมูลของเมตริกซ์ (Equivalence of Matrices)

เมตริกซ์ A สมมูลกับเมตริกซ์ B ก็ต่อเมื่อ เมตริกซ์ B เกิดจากการกระทำเบื้องต้นกับเมตริกซ์ A หนึ่งครั้ง หรือหลายครั้งก็ได้ เป็นจำนวนจำกัด เขียนแทน เมตริกซ์ A สมมูลกับเมตริกซ์ B ด้วย $A \sim B$

ตัวอย่าง 2.1.15 กำหนดให้ $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 4 & 3 \\ 2 & 1 & 3 & 2 \\ 1 & -1 & 2 & 3 \end{bmatrix}$ และ $B = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 2 & 3 \\ 4 & -1 & 7 & 8 \\ 1 & 2 & 4 & 3 \end{bmatrix}$

จะพิจารณาว่า A สมมูลกับ B หรือไม่

$$A_1 = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 4 & 3 \\ 4 & -1 & 7 & 8 \\ 1 & -1 & 2 & 3 \end{bmatrix} \quad / \quad R_2 = 2R_1 + R_2$$

$$A_2 = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 2 & 3 \\ 4 & -1 & 7 & 8 \\ 1 & 2 & 4 & 3 \end{bmatrix} \quad / \quad R_1 = R_1 \leftrightarrow R_3$$

$$A_2 = B$$

นั่นคือ เมตริกซ์ A สมมูลกับเมตริกซ์ B

นิยาม 2.1.16 เมตริกซ์เบื้องต้น (Elementary matrix)

เมตริกซ์เบื้องต้นคือ เมตริกซ์ที่เกิดจากการกระทำเบื้องต้นกับเมตริกซ์เอกลักษณ์หนึ่งครั้ง

ตัวอย่าง 2.1.16

กำหนด

$$I_3 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

จงหาเมตริกซ์เบื้องต้น

ดังนั้น

$$E_1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$R_2 = 3R_2$$

E_1 เกิดจากการกระทำเบื้องต้นหนึ่งครั้งกับ I_3 จะได้ว่า E_1 เป็นเมตริกซ์เบื้องต้น

นิยาม 2.1.17 เมตริกซ์นอนซิงกูลาร์ (Nonsingular matrix)

ให้ $A = [a_{ij}]$ เป็นเมตริกซ์ที่มีขนาด $n \times n$ เรียกเมตริกซ์ A ว่า เมตริกซ์นอนซิงกูลาร์ ก็ต่อเมื่อ A มีอินเวอร์ส

ทฤษฎีบท 2.1.5 ให้ A เป็นเมตริกซ์ขนาด $n \times n$ จะได้ A เป็นเมตริกซ์นอนซิงกูลาร์ ก็ต่อเมื่อ A สมมูลกับ I_n

นิยาม 2.1.18 การจัดลำดับ (Permutations)

ให้ $S = \{1, 2, 3, \dots, n\}$ เรียกฟังก์ชันหนึ่งต่อหนึ่ง (one to one)

จาก S ไปบน (onto) S ว่าการจัดลำดับของ S

ถ้า σ เป็นการจัดลำดับของ S แล้ว $\sigma : S \xrightarrow{1-1, onto} S$
ซึ่งกำหนดโดย $\sigma(i) = j_i, i = 1, 2, \dots, n$
เซตของการจัดลำดับทั้งหมดของ S แทนด้วย S_n

ตัวอย่าง 2.1.18 กำหนด $S = \{1, 2, 3\}$ เซตของการจัดลำดับทั้งหมดของ S คือ
 $S_n = \{123, 132, 213, 231, 312, 321\}$

นิยาม 2.1.19 ให้ a, b เป็นจำนวนเต็มบวก ซึ่ง $a = b$ เรียกคู่อันดับ (a, b)
ว่าเป็นอินเวอร์ชัน (Inversion) ก็ต่อเมื่อ $a > b$
และเรียกคู่อันดับ (a, b) ว่า ไม่เป็นอินเวอร์ชัน ก็ต่อเมื่อ $a < b$

นิยาม 2.1.20 กำหนดให้การจัดลำดับ $\sigma = j_1 j_2 \dots j_n$ ของ $S = \{1, 2, \dots, n\}$
ให้ $Q_\sigma = \{(j_r, j_k) \mid r, k \in S, r < k\}$
เรียกจำนวนอินเวอร์ชันใน Q_σ ว่า จำนวนอินเวอร์ชันในการจัดลำดับ σ

ตัวอย่าง 2.1.20 จงหาจำนวนอินเวอร์ชันในการจัดลำดับ 213

จาก $Q_\sigma = \{(2, 1), (2, 3), (1, 3)\}$

นับจำนวนอินเวอร์ชันใน Q_σ จะเห็นว่า มีจำนวนอินเวอร์ชันอยู่ 1 จำนวน คือ
คู่อันดับ $(2, 1)$ ดังนั้นจำนวนอินเวอร์ชันของ 213 เท่ากับ 1

นิยาม 2.1.21 การจัดลำดับคู่ และการจัดลำดับคี่ (Even and Odd Permutations)

จะเรียกการจัดลำดับซึ่งมีจำนวนอินเวอร์ชันทั้งหมดเป็นจำนวนคู่ว่า การจัดลำดับคู่
และจะเรียกการจัดลำดับซึ่งมีจำนวนอินเวอร์ชันทั้งหมดเป็นจำนวนคี่ว่า การจัดลำดับคี่

ตัวอย่าง 2.1.20 พิจารณาการจัดลำดับใน $S_3 = \{123, 132, 231, 213, 312, 321\}$

123 เป็นการจัดลำดับคู่ เพราะมีจำนวนอินเวอร์ชันทั้งหมดเท่ากับ 0

231 เป็นการจัดลำดับคู่ เพราะมีจำนวนอินเวอร์ชันทั้งหมดเท่ากับ 2

312 เป็นการจัดลำดับคู่ เพราะมีจำนวนอินเวอร์ชันทั้งหมดเท่ากับ 2

132 เป็นการจัดลำดับคี่ เพราะมีจำนวนอินเวอร์ชันทั้งหมดเท่ากับ 1

213 เป็นการจัดลำดับคี่ เพราะมีจำนวนอินเวอร์ชันทั้งหมดเท่ากับ 1

321 เป็นการจัดลำดับคี่ เพราะมีจำนวนอินเวอร์ชันทั้งหมดเท่ากับ 3

นิยาม 2.1.22 ดีเทอร์มิแนนต์ (Determinant)

ให้ $A = [a_{ij}]$ เป็นเมตริกซ์ขนาด $n \times n$ $\sigma \in S_n$ โดยที่

$\sigma = j_1 j_2 \dots j_n$ และ $\text{sgn } \sigma = +1$ เมื่อ σ เป็นการจัดลำดับคู่

$\text{sgn } \sigma = -1$ เมื่อ σ เป็นการจัดลำดับคี่ แล้ว ดีเทอร์มิแนนต์ของเมตริกซ์ A

เขียนแทนด้วย $\det A$ หรือ $|A|$

$$\text{โดยที่ } \det A = \sum_{\sigma \in S_n} (\text{sgn } \sigma) a_{1\sigma(1)} a_{2\sigma(2)} \dots a_{n\sigma(n)}$$

ตัวอย่าง 2.1.21 ให้ $A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix}$ เป็นเมตริกซ์ขนาด 2×2

สมาชิกของ S_2 มี 12, 21

12 เป็นการจัดลำดับคู่ ดังนั้นเทอม $a_{11}a_{22}$ จะมีเครื่องหมายเป็นบวก

21 เป็นการจัดลำดับคี่ ดังนั้นเทอม $a_{12}a_{21}$ จะมีเครื่องหมายเป็นลบ

$$\text{ดังนั้น } \det A = a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21}$$

การกระจายโดยโคแฟกเตอร์

นิยาม 2.1.23 ให้ $A = [a_{ij}]$ เป็นเมตริกซ์ขนาด $n \times n$ และให้ M_{ij} เป็นเมตริกซ์ย่อยของ A ที่ได้จากการตัดแถวที่ i และหลักที่ j ของเมตริกซ์ A ออก ดังนั้น M_{ij} จะมีขนาด $(n-1) \times (n-1)$ และเราจะเรียก $\det M_{ij}$ ว่า ไมเนอร์ของ a_{ij} และจะเรียก $A_{ij} = (-1)^{i+j} \det M_{ij}$ ว่าโคแฟกเตอร์ของ a_{ij}

ทฤษฎีบท 2.1.6 ถ้า $A = [a_{ij}]$ เป็นเมตริกซ์ขนาด $n \times n$ ดังนั้น

$$\det A = a_{11} A_{11} + a_{12} A_{12} + \dots + a_{1n} A_{1n} = \sum_{j=1}^n a_{1j} A_{1j}$$

($\det A$ เมื่อกระจายตามแถวที่ i ของ A)

หรือ $\det A = a_{1j} A_{1j} + a_{2j} A_{2j} + \dots + a_{nj} A_{nj} = \sum_{i=1}^n a_{ij} A_{ij}$

($\det A$ เมื่อกระจายตามหลักที่ j ของ A)

ทฤษฎีบท 2.1.7 ถ้า $A = [a_{ij}]$ เป็นเมตริกซ์ขนาด $n \times n$ แล้ว $\det A = \det A^T$

ทฤษฎีบท 2.1.8 ถ้า $D = [d_{ii}]$ เป็นเมตริกซ์ทแยงขนาด $n \times n$ แล้ว

$$\det A = \prod_{i=1}^n d_{ii}$$

โดยที่ \prod คือ สัญลักษณ์แทนผลคูณ

ทฤษฎีบท 2.1.9 ถ้า A เป็นเมตริกซ์อินเวอร์ส $\det A^{-1} = 1/\det A$

นิยาม 2.1.24 เมตริกซ์คล้าย (Similar Matrix)

ให้ A และ B เป็นเมตริกซ์ขนาด $n \times n$ เมตริกซ์ A คล้ายกับเมตริกซ์ B ก็ต่อเมื่อมีเมตริกซ์นอนซิงกูลาร์ P

โดยที่ $A = P^{-1}BP$ หรือ $PA = BP$ ซึ่งจะเขียนแทนด้วย $A \sim B$

ตัวอย่าง 2.1.24

กำหนด $A = \begin{bmatrix} 4 & -3 \\ -2 & 1 \end{bmatrix}$ และ $B = \begin{bmatrix} 5 & -4 \\ 3 & -2 \end{bmatrix}$

จงแสดงว่าเมตริกซ์ A คล้ายกับเมตริกซ์ B

มี $P = \begin{bmatrix} -4 & 2 \\ 0 & 6 \end{bmatrix}$ และ $P^{-1} = \begin{bmatrix} -3/12 & 1/12 \\ 0 & 2/12 \end{bmatrix}$ ซึ่ง

$$P^{-1}BP = 1/12 \begin{bmatrix} -3 & 1 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 5 & -4 \\ 3 & -2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -4 & 2 \\ 0 & 6 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 4 & -3 \\ -2 & -1 \end{bmatrix} = A$$

ดังนั้น เมตริกซ์ A คล้ายกับเมตริกซ์ B

ทฤษฎีบท 2.1.10 ถ้า A และ B เป็นเมตริกซ์ที่คล้ายกันแล้ว $\det A = \det B$

พิสูจน์

เพราะว่า เมตริกซ์ A คล้ายกับเมตริกซ์ B
ดังนั้นจะมีเมตริกซ์นอนซิงกูลาร์ P โดยที่ $A = P^{-1}BP$

$$\begin{aligned}\therefore \det A &= \det P^{-1}BP \\ &= \det P^{-1} \det B \det P \\ &= \det(P^{-1}P) \det B \\ &= \det I_n \det B \\ &= \det B\end{aligned}$$

2.2 ค่าไอเก้น และไอเก้นเวกเตอร์ (Eigenvalue and Eigenvector)

นิยาม 2.2.1 ถ้า A เป็นเมตริกซ์ขนาด $n \times n$ บนฟิลด์ F และ $\lambda \in F$ แล้วจะเรียก

$x \neq 0$ ว่าไอเก้นเวกเตอร์ ของเมตริกซ์ A ก็ต่อเมื่อมีสเกลาร์ λ โดยที่

$Ax = \lambda x$ และจะเรียก λ ว่าค่าไอเก้นของเมตริกซ์ A โดยที่ 0 แทน
เวกเตอร์ศูนย์

ตัวอย่าง 2.2.1 จงหาค่าไอเก้นและไอเก้นเวกเตอร์ของ A ถ้ากำหนดให้

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{bmatrix}$$

จะต้องหา λ และ $X = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}$ $x_1 \neq 0, x_2 \neq 0$

ที่ทำให้ $AX = \lambda X$

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \lambda \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}$$

ดังนั้น $x_1 + 2x_2 = \lambda x_1$ $(1-\lambda)x_1 + 2x_2 = 0$

หรือ

$$2x_1 + x_2 = \lambda x_2 \quad 2x_1 + (1-\lambda)x_2 = 0$$

ระบบสมการนี้ จะมีรากที่ไม่เป็นศูนย์ก็ต่อเมื่อ

$$\det \begin{bmatrix} 1-\lambda & 2 \\ 2 & 1-\lambda \end{bmatrix} = 0$$

หรือ $(1-\lambda)(1-\lambda) - 4 = 0$

$$\lambda^2 - 2\lambda + 1 - 4 = 0$$

$$\lambda^2 - 2\lambda - 3 = 0$$

$$(\lambda - 3)(\lambda + 1) = 0$$

$$\lambda = 3, -1$$

แสดงว่า $\lambda = -1$ และ 3 เป็นค่าไอเกนของ A

จะต้องหาไอเกนเวกเตอร์

ถ้า $\lambda = -1$, $2x_1 + 2x_2 = 0$

$$x_1 + x_2 = 0$$

$$\therefore x_1 = -x_2$$

$$X = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -x_2 \\ x_2 \end{bmatrix} = x_2 \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

ดังนั้น ivecเตอร์ของ A ที่เกี่ยวข้องกับ -1 คือ $x_2 \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \end{bmatrix}$

เมื่อ x_2 มีค่าใด ๆ

ถ้า $\lambda = 3$ ดังนั้น $-2x_1 + 2x_2 = 0$

$$-x_1 + x_2 = 0$$

$$x_1 = x_2$$

$$X = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_1 \end{bmatrix} = x_1 \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

ดังนั้น ivecเตอร์ของ A ที่เกี่ยวข้องกับ 3 คือ $x_1 \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$

เมื่อ x_1 มีค่าใด ๆ

นิยาม 2.2.2 ให้ A เป็นเมตริกซ์ขนาด $n \times n$ บนฟิลด์ F ค่าแรกเตอร์สติกโพลีโนเมียลของ A คือ $\det(\lambda I_n - A)$ และเรียกสมการ $\det(\lambda I_n - A) = 0$ ว่าเป็นสมการค่าแรกเตอร์สติกของ A

ทฤษฎีบท 2.2.1 ถ้า A เป็นเมตริกซ์ขนาด $n \times n$ จะทำ A ให้เป็นเมตริกซ์ทแยงได้ก็ต่อเมื่อเมตริกซ์ A คล้ายกับเมตริกซ์ทแยง

ทฤษฎีบท 2.2.2 ถ้าให้ $B = [b_1, b_2, \dots, b_n]$ เป็นเมตริกซ์ขนาด $n \times n$ โดยที่ $b_j, j = 1, 2, \dots, n$ เป็นหลักที่ j ของ B แล้ว สำหรับเมตริกซ์ A ขนาด $n \times n$

$$AB = A[b_1, b_2, \dots, b_n] = [Ab_1, Ab_2, \dots, Ab_n]$$

ตัวอย่าง 2.2.2

กำหนด $B = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 5 \end{bmatrix}$, $A = \begin{bmatrix} 1 & 4 \\ 3 & 1 \end{bmatrix}$

B จะมีเวกเตอร์หลัก คือ $\begin{bmatrix} 1 \\ 3 \end{bmatrix}$ และ $\begin{bmatrix} 2 \\ 5 \end{bmatrix}$

จะได้ว่า $AB = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 3 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 \\ 5 \end{bmatrix}$

ทฤษฎีบท 2.2.3 ถ้า B เป็นเมตริกซ์ขนาด $n \times n$ โดยที่ $B = [b_1, b_2, \dots, b_n]$ และให้

c_1, c_2, \dots, c_n แทนสเกลาร์แล้ว

$$[c_1 b_1, c_2 b_2, \dots, c_n b_n] = [b_1, b_2, \dots, b_n] \begin{bmatrix} c_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & c_2 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & c_n \end{bmatrix}$$

ตัวอย่าง 2.2.3 กำหนด $B = \begin{bmatrix} 1 & 5 \\ 3 & 9 \end{bmatrix}$ $c_1 = 2, c_2 = -3$ จะได้ว่า

$$[c_1 b_1, c_2 b_2] = \begin{bmatrix} 2 & -15 \\ 6 & -27 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 5 \\ 3 & 9 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & -3 \end{bmatrix}$$

ทฤษฎีบท 2.2.4 ถ้า A เป็นเมตริกซ์สมมาตรขนาด $n \times n$ และค่าไอเก้นของ A แตกต่างทุกตัวแล้ว สามารถเปลี่ยน A เป็นเมตริกซ์ทแยงได้

ทฤษฎีบท 2.2.5 ถ้า A เป็นเมตริกซ์สมมาตร จะมี P เป็นเมตริกซ์ออร์โธโกนัล ที่ทำให้

$D = P^{-1}AP = P^TAP$ เป็นเมตริกซ์ทแยง และค่าไอเก้นของ A จะอยู่บน

เส้นทแยงมุมหลักของ D

2.3 รากที่ n ของ 1 (n^{th} root of unity)

นิยาม 2.3.1 ถ้า n เป็นจำนวนเต็มบวก และ C เป็นเซตของจำนวนเชิงซ้อน แล้วจะมี $w_n \in C$ โดยที่ $w_n^n = 1$ เรียก w_n ว่ารากที่ n ของ 1

นิยาม 2.3.2 เซตของรากที่ n ของ 1 คือ เซตของรากของสมการ

$$x^n - 1 = 0$$

การหารากที่ n ของ 1

1. สามารถเขียนในรูปจำนวนเชิงซ้อน จะได้ $1 + 0i$

$$\begin{aligned} 1 + 0i &= r \cos \theta + i \sin \theta \quad \text{เมื่อ } r = \sqrt{1^2 + 0^2} = 1, \theta = 0 \\ &= \cos \theta + i \sin \theta \\ &= \cos 0 + i \sin 0 \\ &= \cos(0 + 2k\pi) + i \sin(0 + 2k\pi), \quad k = 0, 1, 2, \dots, n-1 \end{aligned}$$

ให้ $p(\cos \phi + i \sin \phi)$ เป็นรากที่ n ของ 1

$$p^n (\cos \phi + i \sin \phi)^n = \cos(0 + 2k\pi) + i \sin(0 + 2k\pi)$$

จะได้ว่า $p = 1$ และ $n\phi = 2k\pi$

$$\phi = 2k\pi / n$$

เมื่อ $k = 1$ จะได้ $w_n = \cos 2\pi/n + i \sin 2\pi/n$

และพบว่า $1, w_n, w_n^2, w_n^3, \dots, w_n^{n-1}$ จะเป็นรากที่ n ของ 1 ซึ่งแตกต่างกัน

ทั้งหมด เรียก w_n ว่าเป็นรากที่ n ของ 1 ที่เป็นพหุคูณ

ตัวอย่าง 2.3.1 จงหารากที่สามของ 1

$$\text{จาก } w_3 = \cos 2\pi/3 + i \sin 2\pi/3 = -1/2 + \sqrt{3} i/2$$

นั่นคือ $1, -1/2 + \sqrt{3} i/2, -1/2 - \sqrt{3} i/2$ เป็นรากที่สามของ 1

2.4 ฟังก์ชันถ่ายแบบ (Homomorphism)

นิยาม 2.4.1 ถ้า $(G, +)$ และ (H, \oplus) เป็นกรุป

f เป็นฟังก์ชันถ่ายแบบจาก $(G, +)$ ไปยัง (H, \oplus) ก็ต่อเมื่อ

1. $f : G \rightarrow H$: เป็นฟังก์ชันจาก G ไปยัง H
2. ถ้า $x, y \in G$ แล้ว $f(x+y) = f(x) \oplus f(y)$

นิยาม 2.4.2 ถ้า $(R, +, \cdot)$ และ (S, \oplus, \otimes) เป็นริง

f เป็นฟังก์ชันถ่ายแบบจาก $(R, +, \cdot)$ ไปยัง (S, \oplus, \otimes) ก็ต่อเมื่อ

1. $f : R \rightarrow S$ เป็นฟังก์ชันจาก R ไปยัง S
2. ถ้า $x, y \in R$ แล้ว $f(x+y) = f(x) \oplus f(y)$
และ $f(x \cdot y) = f(x) \otimes f(y)$

2.5 ฟังก์ชันถอดแบบ (Isomorphism)

นิยาม 2.5.1 ถ้า $(G, +)$ และ (H, \oplus) เป็นกรุป

f เป็นฟังก์ชันถอดแบบจากกรุป $(G, +)$ ไปยัง (H, \oplus) ก็ต่อเมื่อ

1. $f : G \rightarrow H$: เป็นฟังก์ชันหนึ่งต่อหนึ่ง จาก G ไปบน H
 2. ถ้า $a, b \in G$ แล้ว $f(a+b) = f(a) \oplus f(b)$
- เรียก G และ H ว่าเป็นกรุปที่ถอดแบบกันได้ก็ต่อเมื่อ มี f เป็นฟังก์ชันถอดแบบ จากกรุป $(G, +)$ ไปยัง (H, \oplus) และเขียนแทนด้วย $G \cong H$

นิยาม 2.5.2 ถ้า $(G, +, \cdot)$ และ (H, \oplus, \otimes) เป็นริง f เป็นฟังก์ชันถอดแบบ จากริง $(G, +, \cdot)$ ไปยัง (H, \oplus, \otimes) ก็ต่อเมื่อ

1. $f : G \rightarrow H$: เป็นฟังก์ชันหนึ่งต่อหนึ่งจาก G ไปบน H
 2. ถ้า $a, b \in G$ แล้ว $f(a+b) = f(a) \oplus f(b)$
และ $f(a \cdot b) = f(a) \otimes f(b)$
- เรียก G และ H ว่าเป็นริงที่ถอดแบบกันได้ ก็ต่อเมื่อมี f เป็นฟังก์ชันถอดแบบ จากริง $(G, +, \cdot)$ ไปยัง (H, \oplus, \otimes) เขียนแทนด้วย $G \cong H$

ทฤษฎีบท 2.5.1 เซตของเมตริกซ์เพอมีวเทชันขนาด $n \times n$ จะทำให้เกิดกรุปสำหรับการคูณ

และถอดแบบกับกรุป S_n