

## บทที่ 6

### สรุปและข้อเสนอแนะ

#### 6.1 สรุปผลงานวิทยานิพนธ์

วิทยานิพนธ์ฉบับนี้ได้พัฒนาโปรแกรมการให้กำเนิดรูปแบบสัญญาณทดสอบโดยอัตโนมัติโดยใช้วิธีการบูลลีนแซททิสฟายอะบิลิตี้ ร่วมกับหลักวิธีทางโครงสร้างเพื่อนำมาใช้ในกระบวนการยุบรวมจุดเสีย การจำลองการทำงานของจุดเสีย และการสร้างอนุประโยคเงื่อนไขเพื่อช่วยลดเวลาในการกำหนดค่าให้กับตัวแปรซึ่งสามารถทดสอบวงจรประกอบและวงจรลำดับได้ตามวัตถุประสงค์

จากการทดสอบวงจรประกอบค่าครอบคลุมจุดเสียที่ได้รับส่วนใหญ่อยู่ในช่วง 95-99% ผลการทดสอบที่ได้รับเมื่อนำมาเปรียบเทียบกับ RedList และ Larrabee แล้วพบว่าค่าครอบคลุมจุดเสียที่ได้รับมีค่าใกล้เคียงกัน โดยโปรแกรมอีทีพีจีที่นำเสนอใช้เวลาในการทดสอบและจำนวนรูปแบบสัญญาณทดสอบน้อยกว่า Larrabee ส่วน RedList ใช้เวลาในการทดสอบและจำนวนรูปแบบสัญญาณทดสอบน้อยที่สุด

จากการทดสอบวงจรลำดับโปรแกรมอีทีพีจีที่นำเสนอสามารถทดสอบวงจรลำดับโดยให้ค่าครอบคลุมจุดเสียอยู่ในช่วง 48-98% โดยวงจรที่โปรแกรมอีทีพีจีให้ค่าครอบคลุมจุดเสียอยู่ในช่วง 48-52% คือวงจร S420 และ S838 ซึ่งเป็นวงจรที่มีข้อจำกัดก็เพียง 2 ข้อ ในขณะที่มีจำนวนข้อเข้าหลักและจำนวนฟลิปฟล็อกมาก และจากการเปรียบเทียบกับ ATOM และ ESSENTIAL จะเห็นได้ว่า ATOM ให้ค่าครอบคลุมจุดเสียนากที่สุดและใช้เวลาในการทดสอบน้อยที่สุด ในขณะที่โปรแกรมอีทีพีจีที่นำเสนอ กับโปรแกรม ESSENTIAL ให้ค่าครอบคลุมจุดเสียและใช้เวลาในการทดสอบใกล้เคียงกัน

จากการทดสอบจะเห็นได้ว่าวิธีการทางพิชณิตก์เป็นอิกทางเลือกหนึ่งที่สามารถนำมาใช้ในการให้กำเนิดรูปแบบสัญญาณทดสอบโดยอัตโนมัติได้

## 6.2 ปัญหาและข้อเสนอแนะ

ปัญหาสำคัญของการบูรณาการให้กับเนตรูปแบบสัญญาณทดสอบโดยอัตโนมัติโดยใช้วิธีการบูลเดินแซททิสฟายอะบิลิตี้ คือใช้เวลานานและใช้หน่วยความจำสูงมากในการทดสอบ สาเหตุส่วนหนึ่งเนื่องมาจากใช้เวลาในการแปลงรูปแบบปัญหาจากทางโครงสร้างให้มาอยู่ในรูปแบบทางพิชคณิต ซึ่งจากหลักวิธีที่นำมาใช้จะต้องมีการสร้างโครงสร้างข้อมูลเพื่อเป็นตัวแทนผลรวมของวงจรที่ดีและวงจรที่มีจุดเสียซึ่งทำให้ได้วงจรที่จะเข้าสู่กระบวนการทดสอบมีขนาดใหญ่และมีความซับซ้อนกว่าเดิม ต่อจากนั้นจึงจะแปลงวงจรที่ได้นี้ให้อยู่ในรูปแบบความสัมพันธ์ทางตรรกและอีกส่วนหนึ่งเนื่องมาจากความซับซ้อนของกระบวนการกำหนดค่าทางตรรกะให้กับตัวแปรโดยวิธีบูลเดินแซททิสฟายอะบิลิตี้เอง

นอกจากนี้การแบ่งขนาดของวงจรที่นำมาทดสอบเพื่อแยกทดสอบเฉพาะจุดเสียที่เกี่ยวข้องกับข้อข้ออกที่กำลังพิจารณาันน จะต้องใช้เวลาส่วนหนึ่งในการค้นหาส่วนของวงจรที่เกี่ยวข้องกับข้อข้ออกที่กำลังทดสอบ ซึ่งเมื่อทำการทดสอบวงจรที่มีขนาดใหญ่ หรือมีทางเดินจากข้อข้ออกสู่ข้อข้ออกหลายก็จะทำให้เสียเวลาในส่วนนี้มาก อย่างไรก็ตามวิธีการนี้สามารถลดเวลาที่ใช้ในการทดสอบลงได้ส่วนหนึ่ง โดยการนำหลักวิธีการเขียนโปรแกรมแบบขนาน (Parallel Programming) ในระบบปฏิบัติการที่เป็นแบบหลายงาน (Multitasking) และหลายหน่วยประมวลผล (Multiprocessor) เข้ามาช่วยโดยแยกทดสอบจุดเสียที่เกี่ยวพันกับแต่ละข้อข้ออกพร้อมๆกัน [10] และผลจากการแบ่งขนาดของวงจรทำให้การทดสอบวงจรลำดับจำเป็นต้องใช้จำนวนรูปแบบสัญญาณทดสอบมาก ทั้งนี้ เพราะรูปแบบสัญญาณทดสอบที่ได้รับจะเป็นสัญญาณที่ป้อนเข้าสู่ข้อข้อเข้าที่เกี่ยวข้องกับข้อข้ออกที่กำลังพิจารณาเท่านั้น ส่วนข้อข้อเข้าอื่นๆ จะถูกกำหนดให้เป็นค่าคงที่ ซึ่งข้อข้อเข้าที่เหลือนี้อาจมีรูปแบบสัญญาณทดสอบที่สามารถทดสอบจุดเสียอื่นอีกได้ดังนั้นถ้านำหลักวิธีบูรณาการรูปแบบสัญญาณทดสอบ (Test Compaction) [16] ที่เหมาะสมเข้ามาใช้กันจะทำให้ลดขนาดของรูปแบบสัญญาณทดสอบลงได้