

สารบัญ

	หน้า
กิตติกรรมประกาศ	ค
บทคัดย่อภาษาไทย	ง
บทคัดย่อภาษาอังกฤษ	จ
สารบัญ	ฉ
สารบัญตาราง	ณ
สารบัญภาพ	ญ
บทที่ 1 บทนำ	
1.1 ที่มาและความสำคัญของปัญหา	1
1.2 วัตถุประสงค์ของการวิจัย	1
1.3 ขอบเขตของการวิจัย	2
1.4 ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับการวิจัย	2
1.5 สรุปสาระสำคัญของเอกสารที่เกี่ยวข้อง	2
บทที่ 2 หลักการและทฤษฎีที่เกี่ยวข้อง	
2.1 เครื่องกำเนิดไฟฟ้าเชิงโครนัส	5
2.1.1 พื้นฐานเกี่ยวกับเครื่องกำเนิดไฟฟ้าเชิงโครนัส	5
2.1.2 โครงสร้างเครื่องกำเนิดไฟฟ้าเชิงโครนัส	5
2.1.3 แบบจำลองเครื่องกำเนิดไฟฟ้าเชิงโครนัส	7
2.1.4 อุปกรณ์ควบคุมของเครื่องกำเนิดไฟฟ้าเชิงโครนัส	9
2.2 ตัวชดเชยค่ากำลังไฟฟ้ารีแอกทีฟแบบสถิต	11
2.3 ระบบเอชวีดีซี	12
2.3.1 พื้นฐานเกี่ยวกับเอชวีดีซี	12
2.3.2 ชนิดเชื่อมต่อระบบเอชวีดีซี	15
2.3.3 การควบคุมระบบเอชวีดีซี	17
2.4 ความแข็งแรงของระบบ	20
2.4.1 ค่าESCR	21

บทที่ 3 การวิเคราะห์เสถียรภาพของระบบไฟฟ้าเมื่อมีการเชื่อมต่อกับระบบ HVDC	
3.1 แบบจำลองของระบบไฟฟ้าที่มีการเชื่อมต่อกับระบบ HVDC	22
3.1.1 แบบจำลองในสภาวะคงตัว	23
3.1.2 แบบจำลองในสภาวะพลวัต	28
3.2 ขั้นตอนการวิเคราะห์	34
3.3 โปรแกรม Digsilent Power Factory	36
3.4 ขั้นตอนการทำงานเพื่อวิเคราะห์เสถียรภาพของระบบไฟฟ้าที่มีการเชื่อมต่อกับระบบ HVDC ด้วยโปรแกรม Digsilent Power Factory	36
3.5 ตัวอย่างการวิเคราะห์เสถียรภาพของระบบไฟฟ้าที่มีการเชื่อมต่อกับระบบ HVDC ด้วยโปรแกรม Digsilent Power Factory	36
บทที่ 4 ระบบที่ใช้เป็นกรณีศึกษา	
4.1 ลักษณะทั่วไปของระบบไฟฟ้าภาคใต้ของประเทศไทยที่มีการเชื่อมต่อกับระบบเอชวีดีซี	44
4.2 ข้อมูลเครื่องกำเนิดไฟฟ้าเชิงโรตารีในระบบ	46
4.2.1 พารามิเตอร์ในเครื่องกำเนิดไฟฟ้าเชิงโรตารี	46
4.2.2 พารามิเตอร์หม้อแปลงไฟฟ้าที่ต่อกับเครื่องกำเนิดไฟฟ้า	47
4.2.3 ระบบควบคุมในเครื่องกำเนิดไฟฟ้า	47
4.3 ข้อมูลตัวชดเชยค่ากำลังไฟฟ้ารีแอกทีฟในระบบ (Static Var Compensator : SVC)	52
4.4 ข้อมูลสายส่งของระบบ	53
4.5 ข้อมูลแหล่งจ่ายไฟ	54
4.6 ข้อมูลโหลด	54
4.7 ข้อมูลระบบ HVDC	55
4.7.1 หม้อแปลงคอนเวอร์เตอร์ (Converter Transformer)	55
4.7.2 รีแอคเตอร์ราบเรียบ (Smoothing Reactor)	56
4.7.3 สายส่งกระแสตรง (DC Transmission Line)	56
4.7.4 ไทริสเตอร์วาล์ว (Thyristor Valve)	56
4.7.5 ตัวกรอง AC (AC Filter)	57
4.7.6 ระบบควบคุมในวงจร HVDC	57

บทที่ 5 การศึกษาผลจากการเปลี่ยนแปลงค่ากำลังไฟฟ้าในระบบ HVDC

5.1 กรณีที่ค่ากำลังไฟฟ้าในระบบ HVDC ไหลจากประเทศไทยไปประเทศมาเลเซีย	59
5.1.1 การทดสอบขนาดของการเปลี่ยนแปลงกำลังไฟฟ้าในระบบ HVDC	73
5.1.2 การทดสอบเพิ่มความแข็งแรงของระบบ	74
5.1.3 การทดสอบผลตอบแทนของระบบควบคุมเครื่องกำเนิดไฟฟ้า	75
5.2 กรณีที่ระบบ HVDC เปลี่ยนทิศทางการไหลของกำลังไฟฟ้า	82
5.3 การใช้ระบบ HVDC เพื่อช่วยแก้ปัญหาเสถียรภาพในระบบไฟฟ้า	88
5.4 ผลของการติดตั้งตัวควบคุมเสถียรภาพระบบและตัวชดเชยค่ากำลังไฟฟ้า รีแอคทีฟแบบสถิต	95

บทที่ 6 บทสรุปและข้อเสนอแนะ

6.1 โปรแกรมวิเคราะห์เสถียรภาพของระบบไฟฟ้าที่มีการเชื่อมโยงกับระบบ HVDC	102
6.2 ผลการวิเคราะห์เสถียรภาพของระบบไฟฟ้าที่มีการเชื่อมโยงกับระบบ HVDC	102
6.3 ข้อเสนอแนะ	104
เอกสารอ้างอิง	105
ประวัติผู้เขียน	107

สารบัญตาราง

ตาราง	หน้า
4.1 ค่าพารามิเตอร์ในเครื่องกำเนิดไฟฟ้า	46
4.2 พารามิเตอร์หม้อแปลงไฟฟ้าที่ต่อกับเครื่องกำเนิดไฟฟ้าในระบบ	47
4.3 ค่าพารามิเตอร์ในตัว AVR ชนิด IEEE AC2	48
4.4 ค่าพารามิเตอร์ในตัวบังคับสำหรับกังหันไอน้ำ	49
4.5 ค่าพารามิเตอร์ในตัวบังคับสำหรับกังหันน้ำ	50
4.6 ค่าพารามิเตอร์ในตัวบังคับสำหรับกังหันก๊าซ	51
4.7 ค่าพารามิเตอร์ในตัว SVC และหม้อแปลงที่ต่อกับ SVC	52
4.8 ค่าพารามิเตอร์ในตัวควบคุมสำหรับตัว SVC	53
4.9 ค่าพารามิเตอร์ในสายส่งแต่ละช่วง	54
4.10 ค่าอิมพีแดนซ์ลวดวงจรและค่ากระแสลวดวงจร	54
4.11 ข้อมูลโหลดในระบบเมื่อเทียบเป็นเปอร์เซ็นต์	55
5.1 การจ่ายกำลังไฟฟ้าของเครื่องกำเนิดไฟฟ้าแต่ละตัว	60
5.2 ข้อมูลโหลดในแต่ละบัส	60
5.3 แรงดันที่บัสต่างๆในระบบ	64
5.4 ค่าพารามิเตอร์ต่างๆใน เครื่องกำเนิดไฟฟ้า	64
5.5 ค่าพารามิเตอร์ใหม่ของตัวบังคับในเครื่องกำเนิดไฟฟ้า KN_1 และ KN_3 (กังหันไอน้ำ)	77
5.6 ค่าพารามิเตอร์ใหม่ของตัวบังคับในเครื่องกำเนิดไฟฟ้า RPB (กังหันน้ำ)	78
5.7 ค่าพารามิเตอร์ใหม่ของตัวบังคับในเครื่องกำเนิดไฟฟ้า KN_2 และ SRT (กังหันก๊าซ)	78
5.8 แรงดันที่บัสต่างๆ ภายหลังมีการเปลี่ยนทิศทางการไหลของกำลังไฟฟ้าในระบบ HVDC	87
5.9 ข้อมูลโหลดในแต่ละบัส	88
5.10 แรงดันที่บัสต่างๆในระบบ	89
5.11 แรงดันที่บัสต่างๆในระบบ เปรียบเทียบกรณีไม่มี กับ มีระบบ HVDC จ่ายกำลังไฟฟ้า เข้ามาช่วย	94

สารบัญภาพ

รูป	หน้า
2.1 วงจรสเตเตอร์และโรเตอร์ของเครื่องกำเนิดไฟฟ้าซิงโครนัส	6
2.2 วงจรสมมูลแกน d	7
2.3 วงจรสมมูลแกน q	7
2.4 เครื่องกำเนิดไฟฟ้าซิงโครนัสกักเก็บไอ้่น้ำ พร้อมอุปกรณ์ควบคุม	10
2.5 รูปแบบการควบคุมของตัว AVR	11
2.6 วงจรทั่วไปของอุปกรณ์ SVC	11
2.7 ลักษณะการทำงานของอุปกรณ์ SVC ในระนาบ U – Q	12
2.8 การทำงานของตัวเหนี่ยวนำชนิดปรับค่าได้ ในวงจรของ SVC	12
2.9 วงจรระบบ HVDC พร้อมรูปคลื่นแรงดันและกระแส	13
2.10 ระบบ HVDC แบบ 12 พัลส์ พร้อมรูปคลื่นแรงดัน DC และกระแส AC	15
2.11 การเชื่อมต่อแบบโมโนโพลาร์	16
2.12 การเชื่อมต่อแบบไบโพลาร์	16
2.13 การเชื่อมต่อแบบไฮโพลาร์	17
2.14 ระบบ HVDC เพื่อแสดงการควบคุม	17
2.15 กราฟแรงดัน – กระแส แสดงการควบคุมของระบบ HVDC	18
2.16 กราฟแรงดัน – กระแส แสดงการควบคุมของระบบ HVDC ในทางปฏิบัติ	19
2.17 ลักษณะการควบคุมของคอนเวอร์เตอร์ที่สามารถเป็นทั้งเรกติไฟเออร์และอินเวอร์เตอร์	20
3.1 เครื่องกำเนิดไฟฟ้าที่มีการเชื่อมต่อกับระบบ HVDC	22
3.2 การทำงานของระบบ DC	23
3.3 วงจรสมมูลของระบบ DC	23
3.4 วงจรสมมูลของระบบ DC เมื่อรวบรวมค่าความต้านทานในระบบ	24
3.5 แบบจำลอง AC-DC คอนเวอร์เตอร์ ทั้งด้านเรกติไฟเออร์และอินเวอร์เตอร์	26
3.6 ระบบไฟฟ้า AC (AC power system)	27

3.7 แบบจำลองที่ใช้วิเคราะห์สภาวะพลวัตในสายส่ง DC	28
3.8 ระบบควบคุมความถี่และควบคุมกระแสด้าน เรกติไฟเออร์	30
3.9 ตัวควบคุมเทปหม้อแปลงคอนเวอร์เตอร์ด้าน เรกติไฟเออร์	30
3.10 ตัวควบคุมกระแสด้าน อินเวอร์เตอร์	30
3.11 ตัวควบคุมเทปหม้อแปลงคอนเวอร์เตอร์ด้าน อินเวอร์เตอร์	31
3.12 แบบจำลองของตัว AVR	33
3.13 แบบจำลองของตัวบังคับ	33
3.14 ขั้นตอนการวิเคราะห์เสถียรภาพของระบบไฟฟ้าเมื่อมีระบบ HVDC เชื่อมต่อในระบบ	35
3.15 แผนภาพเส้นเดียวของระบบที่ใช้ในการวิเคราะห์ โดยโปรแกรม DIgSILENT Power Factory	37
3.16 กำลังไฟฟ้าลัดวงจรที่บัสด้านปฐมภูมิของหม้อแปลงคอนเวอร์เตอร์	39
3.17 ผลกระทบต่อระบบ HVDC เมื่อมีการเปลี่ยนแปลงกำลังไฟฟ้าในระบบ HVDC	41
3.18 ผลกระทบต่อเครื่องกำเนิดไฟฟ้า เมื่อมีการเปลี่ยนแปลงกำลังไฟฟ้าในระบบ HVDC	42
4.1 ระบบไฟฟ้าภาคใต้ของประเทศไทยที่มีการเชื่อมต่อระบบ HVDC	45
4.2 ลักษณะการควบคุมของตัว AVR ชนิด IEEE AC2	47
4.3 ลักษณะการควบคุมของตัวบังคับชนิด TGOV1	49
4.4 ลักษณะการควบคุมของตัวบังคับชนิด HYGOV	50
4.5 ลักษณะการควบคุมของตัวบังคับชนิด GAST	51
4.6 ลักษณะการควบคุมในตัว SVC	53
5.1 แผนภาพเส้นเดียวของระบบเพื่อใช้วิเคราะห์ในโปรแกรม DIgSILENT Power Factory	62
5.2 กำลังไฟฟ้าลัดวงจรที่บัสสถานีคลองแวง (KNE)	63
5.3 ผลกระทบต่อระบบ HVDC เมื่อกำลังไฟฟ้าเปลี่ยนจาก 30 MW เป็น 300 MW	65
5.4 ผลกระทบต่อค่ากำลังไฟฟ้าจริงและกำลังไฟฟ้ารีแอกทีฟที่ผ่านในหม้อแปลงคอนเวอร์เตอร์, จากบัสสถานีบางสะพาน (BSP) และจากบัสสถานีขนอม (KN)	66
5.5 ค่าแรงดันและความถี่ที่เปลี่ยนแปลงที่บัสสถานีคลองแวง (KNE)	66
5.6 ผลกระทบต่อเครื่องกำเนิดไฟฟ้าแต่ละตัว ในกรณีต่างๆ เมื่อกำลังไฟฟ้าในระบบ HVDC เปลี่ยนจาก 30 MW เป็น 300 MW	67
5.7 ผลกระทบต่อระบบ HVDC กรณีก่อนและหลังมีการต่อชุดตัวเก็บประจุเข้ากับระบบ	70
5.8 แรงดันบัส KNE กรณีก่อนและหลังมีการต่อชุดตัวเก็บประจุเข้ากับระบบ	71

5.9 ผลกระทบต่อเครื่องกำเนิดไฟฟ้าแต่ละตัว เมื่อมีการเปลี่ยนแปลงกำลังไฟฟ้าในระบบ HVDC จาก 30 MW เป็น 45 MW	73
5.10 กำลังไฟฟ้าลัดวงจรเมื่อทำการเพิ่มความแข็งแรงให้กับระบบ	74
5.11 ผลกระทบต่อเครื่องกำเนิดไฟฟ้า KN_1 กรณีระบบมีความแข็งแรงกับกรณีระบบมีความแข็งแรงน้อยมาก	75
5.12 ผลตอบสนองในเครื่องกำเนิดไฟฟ้าแต่ละตัว ต่อขนาดโหลดที่เปลี่ยนแปลงเพิ่มขึ้น	76
5.13 ผลตอบสนองในเครื่องกำเนิดไฟฟ้าแต่ละตัว ต่อขนาดโหลดที่เปลี่ยนแปลงเพิ่มขึ้น เมื่อมีการปรับค่าพารามิเตอร์อุปกรณ์ควบคุมใหม่	79
5.14 ผลกระทบต่อเครื่องกำเนิดไฟฟ้าแต่ละตัว ในกรณีต่างๆ ภายหลังปรับค่าพารามิเตอร์อุปกรณ์ควบคุมเครื่องกำเนิดไฟฟ้าแต่ละตัว	80
5.15 ผลกระทบต่อระบบ HVDC เมื่อมีการเปลี่ยนทิศทางกำลังไฟของกำลังไฟฟ้า	83
5.16 ผลกระทบที่บัส KNE และที่หม้อแปลงคอนเวอร์เตอร์	83
5.17 ผลกระทบต่อเครื่องกำเนิดไฟฟ้าแต่ละตัว ในกรณีต่างๆ เมื่อเปลี่ยนทิศทางกำลังไฟของกำลังไฟฟ้าในระบบ HVDC	84
5.18 ขนาดกำลังไฟฟ้าที่รับมาจากระบบภายนอก	89
5.19 ค่ากำลังไฟฟ้าที่เปลี่ยนแปลงในสายส่งต่อเชื่อม (Tie – Line)	90
5.20 กำลังไฟฟ้าที่เปลี่ยนแปลงในระบบ HVDC จาก 30 MW เป็น 120 MW	91
5.21 ค่ากำลังไฟฟ้าที่เปลี่ยนแปลงในสายส่งต่อเชื่อม กรณีไม่มี กับ มีการส่งกำลังไฟฟ้าจากระบบ HVDC	91
5.22 ผลกระทบต่อเครื่องกำเนิดไฟฟ้า SRT กรณีไม่มี กับ มีการส่งกำลังไฟฟ้าจากระบบ HVDC	92
5.23 ลักษณะการควบคุมของตัวควบคุมเสถียรภาพระบบชนิด PSS2A	95
5.24 แสดงตำแหน่งที่มีการติดตั้งตัวชดเชยค่ากำลังไฟฟ้ารีแอกทีฟแบบสถิตในระบบ	97
5.25 ค่ากำลังไฟฟ้าที่เปลี่ยนแปลงในสายส่งต่อเชื่อม ในกรณีต่างๆ	98
5.26 ผลกระทบต่อเครื่องกำเนิดไฟฟ้า SRT ที่บัสสถานีสุราษฎร์ธานี ในกรณีต่างๆ	98