

บทที่ 6

สรุปและข้อเสนอแนะ

6.1 สรุปผลงานวิจัย

ในงานวิจัยครั้งนี้เราได้นำเสนออัลกอริทึมดับเบลอีลิพส์ ที่ใช้ลดความเสื่อมจากช่องสัญญาณและหาค่าเฟสแบบบอต ซึ่งความสามารถของอัลกอริทึมดับเบลอีลิพส์ได้นำไปปูรูปเปรียบเทียบกับอัลกอริทึมคอนແສຕນมอดูลัส (Constant Modulus Algorithm : CMA) และอัลกอริทึมรีดิวคอนสเตลเลชัน (Reduction Constellation Algorithm : RCA) สำหรับอัลกอริทึมนี้ ถูกแบ่งพฤติกรรมการทำงานออกเป็น 2 แบบ คือ แบบที่เทอมสมการวงรีภายในสมการคอลท์ฟังก์ชัน (Cost Function) มีกำลังเป็นเลขคี่ ซึ่งถูกนำเสนอในรูปของเทอมข้างในที่มีกำลังเท่ากับ 1 และแบบที่เทอมสมการวงรีภายในสมการคอลท์ฟังก์ชันมีกำลังเป็นเลขคู่ ซึ่งถูกนำเสนอในรูปของเทอมข้างในที่มีค่าเป็นแอฟโซลูท สามารถสรุปโดยรวมได้ว่า ประสิทธิภาพการทำงานของอัลกอริทึมดับเบลอีลิพส์แบบแอฟโซลูทนั้นทำงานได้ไม่ดี แต่อัลกอริทึมดับเบลอีลิพส์แบบโมดิฟายสามารถทำงานได้ดี เมื่อเปรียบเทียบกับอัลกอริทึมคอนແສຕนมอดูลัสและอัลกอริทึมรีดิวคอนสเตลเลชัน ซึ่งเหตุผลและข้อเปรียบเทียบพิจารณาได้จากหัวข้อต่อไปนี้

6.1.1 ความสามารถในการจัดค่าอินเตอร์ซิมโบลอินเตอร์เฟอร์เรนที่เกิดจากช่องสัญญาณ

ในการทดลองนี้ เราทำการทดสอบอัลกอริทึมดับเบลอีลิพส์กับสัญญาณข้อมูลแบบ 16-QAM, 64-QAM และ 256-QAM และช่องสัญญาณที่ถูกนำเสนอโดย Oh และ Chin (1995) โดยการทดลองจะวัดความเร็วในการเข้าถึงระดับอินเตอร์ซิมโบลอินเตอร์เฟอร์เรน (Intersymbol Interference : ISI) เท่ากับ -24 dB ผลของการเปรียบเทียบในการทดลองคือ

6.1.1.1 ความสามารถในการจัดอินเตอร์ซิมโบลอินเตอร์เฟอร์เรนบนสัญญาณข้อมูลแบบ 16-QAM

อัลกอริทึมดับเบลอีลิพส์ที่มีเทอมสมการวงรีกำลังเท่ากับ 1 นั้น สามารถทำงานได้เร็วกว่า อัลกอริทึมรีดิวคอนสเตลเลชันและอัลกอริทึมคอนແສຕนมอดูลัส เมื่อค่าอัตราส่วนของแกนหลัก และแกนรองอยู่ที่ 2-22 โดยที่จำนวนของข้อมูลที่ต้องการในช่วงของอัตราส่วนนี้อยู่ที่ในช่วงประมาณ 1,000 – 3,000 จุด ในขณะที่จำนวนของข้อมูลที่อัลกอริทึมรีดิวคอนสเตลเลชันและอัลกอริทึมคอนແສຕนมอดูลัสต้องการประมาณ 2,800 จุด และ 3,000 จุด ตามลำดับ เมื่อ

อัตราส่วนมีค่าเพิ่มขึ้นระบบจะทำงานได้ช้าลง ในขณะที่อัลกอริทึมดับเบิลอีลิปส์ที่มีเหตุการณ์วีเป็นค่าแอพโซลูทนน์ ทำงานเฉพาะที่อัตราส่วนระหว่างแกนหลักและแกนรองเท่ากับ 2 และ 3 สำหรับกรณีนี้ อัตราส่วนระหว่างแกนหลักและแกนรองเท่ากับ 2 สามารถทำงานได้เร็วกว่า อัลกอริทึมรีดิวคอนสเตลเลชันและอัลกอริทึมคอนแสตนนมอดคูลัส โดยจำนวนของข้อมูลที่ต้องนั้นประมาณ 1,000 แต่สำหรับอัตราส่วนระหว่างแกนหลักและแกนรองเท่ากับ 3 นั้น ซึ่งต้องการจำนวนของข้อมูลประมาณ 3,200 จุด ทำงานใกล้เคียงกับอัลกอริทึมคอนแสตนนมอดคูลัสและช้ากว่าอัลกอริทึมรีดิวคอนสเตลเลชัน

6.1.1.2 ความสามารถในการกำจัดอินเตอร์ชิมโบลอนเตอร์เพอร์ร์เรนบันสัญญาณข้อมูลแบบ 64-QAM

อัลกอริทึมดับเบิลอีลิปส์ที่มีเหตุการณ์วีเป็นค่าลังเท่ากับ 1 สามารถทำงานได้เร็วกว่า อัลกอริทึมรีดิวคอนสเตลเลชันและอัลกอริทึมคอนแสตนนมอดคูลัส เมื่อค่าอัตราส่วนของแกนหลัก และแกนรองอยู่ระหว่าง 2-22 เช่นเดียวกันกับ การทำงานบนสัญญาณข้อมูลแบบ 16-QAM โดยที่จำนวนของจำนวนของข้อมูลที่ต้องการในช่วงของอัตราส่วนนี้อยู่ที่ในช่วงประมาณ 3,500 – 5,200 จุด ในขณะที่จำนวนของข้อมูล ที่อัลกอริทึมรีดิวคอนสเตลเลชันและอัลกอริทึมคอนแสตนนมอดคูลัสต้องการประมาณ 6,000 จุด และ 7,000 จุด ตามลำดับ สำหรับอัลกอริทึมดับเบิลอีลิปส์ที่ มีเหตุการณ์วีเป็นค่าแอพโซลูทนน์ ทำงานได้ช้ากว่าอัลกอริทึมรีดิวคอนสเตลเลชันและ อัลกอริทึมคอนแสตนนมอดคูลัสทั้งสองกรณี ซึ่งต้องการจำนวนของข้อมูลประมาณเท่ากับ 7,700 จุด และ 8,600 จุด ตามลำดับ จะช้ากว่าอัลกอริทึมคอนแสตนนมอดคูลัสเล็กน้อย ซึ่งในช่วงแรกนั้น อัลกอริทึมดับเบิลอีลิปส์ที่มีเหตุการณ์วีเป็นค่าแอพโซลูทและอัลกอริทึมคอนแสตนนมอดคูลัสจะ ทำงานได้เร็วกว่าอัลกอริทึมรีดิวคอนสเตลเลชันแต่หลังจากผ่านจำนวนข้อมูลไปได้ประมาณ 6,000 จุด อัลกอริทึมดับเบิลอีลิปส์ที่มีเหตุการณ์วีเป็นค่าแอพโซลูทแล้อัลกอริทึมคอนแสตนนมอดคูลัสจะช้ากว่าอัลกอริทึมรีดิวคอนสเตลเลชัน

6.1.1.3 ความสามารถในการกำจัดอินเตอร์ชิมโบลอนเตอร์เพอร์ร์เรนบันสัญญาณข้อมูลแบบ 256-QAM

ในการทดสอบสถานการณ์สุดท้าย คือสัญญาณข้อมูลแบบ 256-QAM อัลกอริทึมดับเบิลอีลิปส์ที่มีเหตุการณ์วีเป็นค่าลังเท่ากับ 1 ยังสามารถทำงานได้ดีกว่าอัลกอริทึมรีดิวคอนสเตลเลชัน และอัลกอริทึมคอนแสตนนมอดคูลัส ซึ่งดับเบิลอีลิปส์ที่มีเหตุการณ์วีเป็นค่าลังเท่ากับ 1 ต้องการจำนวนของข้อมูลในระหว่างช่วงประมาณ 3,600 – 5,500 จุด โดยที่อัลกอริทึมรีดิวคอนสเตลเลชัน

และอัลกอริทึมคอนແສຕນมอดูลัสต้องการจำนวนของข้อมูลประมาณ 20,000 จุด และ 7,200 จุด ตามลำดับ สำหรับอัลกอริทึมดับเบิลอีลิพส์ที่มีเทอมสมการวงรีเป็นค่าแอพอโซลูทนน์ ทำงานได้ใกล้เคียงกับอัลกอริทึมคอนແສຕນมอดูลัสหั้งสองกรณี โดยที่หั้งสองกรณีต้องการจำนวนของข้อมูลเท่ากับประมาณ 7,300 จุด และ 7,130 จุด ตามลำดับ

6.1.2 การคำนวณหาค่าเฉลี่ยของกำลังสองของความผิดพลาดของอินเตอร์ชิมโนโลยีในแต่ละช่วงที่เมื่อเข้าสู่ระดับคงที่

ในการทดลองคำนวณหาค่าเฉลี่ยของกำลังสองของความผิดพลาด (Mean Square Error : MSE) เมื่อระบบเข้าสู่ระดับคงที่ (Steady-State) ด้วยวิธีที่ถูกนำเสนอโดย Mai และ Sayed (2000) นั้น หลังจากได้ทดสอบบนสัญญาณข้อมูลแบบ 16-QAM, 64-QAM และ 256-QAM เรายพบว่า สมการที่ได้รับมา เป็นสมการสำหรับการประมาณค่าเฉลี่ยของกำลังสองของความผิดพลาดแบบหมาย ซึ่งสามารถใช้ระบุทิศทางปริมาณของค่าเฉลี่ยของกำลังสองของความผิดพลาด ต่อการเปลี่ยนแปลงขนาดของค่าการเรียนรู้ ความไม่ถูกต้องเกิดจากการที่เราพยายามประมาณค่าในสมการเพื่อให้สามารถแสดงออกอยู่ในรูปของสมการที่ร่วบรัด ซึ่งในความเป็นจริงแล้ว ค่าที่ได้มามาไม่ใกล้เคียงกับค่าที่ประมาณในสมการ โดยที่ค่าประมาณที่ได้จากสมการจะผิดพลาดมากขึ้นเมื่อปริมาณค่าการเรียนรู้นี้ค่าเพิ่มขึ้น

6.1.3 ความสามารถในการลดระดับค่าเฉลี่ยของกำลังสองของความผิดพลาดของไฟส์

ในการทดสอบความสามารถ ในการลดระดับค่าเฉลี่ยของกำลังสองของความผิดพลาดของไฟส์นั้น จะทำการทดสอบ 2 แบบคือ การทดสอบความสามารถในการลดระดับค่าเฉลี่ยของกำลังสองของความผิดพลาดบนช่องสัญญาณ และการทดสอบเปรียบเทียบความเร็วในการลดระดับค่าเฉลี่ยของกำลังสองของความผิดพลาดกับอัลกอริทึมรีดิวคอนสเตลเลชัน ซึ่งในการทดลองการเปรียบเทียบนี้ เราจะหมุนข้อมูลที่จัดให้กับอัลกอริทึมดับเบิลอีลิพส์ไป $\frac{\pi}{4}$ เรเดียน เพื่อให้ระดับค่าเฉลี่ยของกำลังสองของความผิดพลาดเริ่มต้นมีค่าที่เท่ากัน และเราทำการทดสอบเฉพาะสัญญาณข้อมูลแบบ 16-QAM และ 64-QAM

6.1.3.1 จำนวนของข้อมูลที่ต้องในการลดระดับค่าเฉลี่ยของกำลังสองของความผิดพลาดของเฟส

เป็นการทดสอบหาจำนวนของข้อมูล ที่ต้องการในการลดระดับค่าเฉลี่ยของกำลังสองของความผิดพลาดของเฟสในหน่วยสักอึกให้เท่ากับ -2.5 (ประมาณ 0.06 เรเดียน) สำหรับสัญญาณข้อมูล 16-QAM และเท่ากับ -2.4 (ประมาณ 0.0631 เรเดียน) สำหรับข้อมูลแบบ 64-QAM

6.1.3.1.1 จำนวนของข้อมูลที่ต้องในการลดระดับค่าเฉลี่ยของกำลังสองของความผิดพลาดของเฟส สำหรับข้อมูลสัญญาณแบบ 16-QAM

อัลกอริทึมคันเบลอีลิพส์ที่มีเทอมสมการวงรีกำลังเท่ากับ 1 ที่อัตราส่วนระหว่างแกนหลัก และแกนรองที่อยู่ในช่วง 2-22 ต้องการจำนวนของข้อมูลอยู่ในช่วงประมาณ 2,000 – 8,000 จุด ซึ่งอัตราส่วนระหว่างแกนหลักและแกนรองที่ต้องการจำนวนของข้อมูลน้อยที่สุด คือ 7 ในขณะที่ จำนวนของข้อมูลที่อัลกอริทึมคันเบลอีลิพส์ที่มีเทอมสมการวงรีเป็นค่าแอพอโซลูทของการ สำหรับ อัตราส่วนระหว่างแกนหลักและแกนรองเท่ากับ 2 และ 3 นั้น เท่ากับ 3,000 จุด และ 7,000 จุด ตามลำดับ

6.1.3.1.2 จำนวนของข้อมูลที่ต้องในการลดระดับค่าเฉลี่ยของกำลังสองของความผิดพลาดของเฟส สำหรับข้อมูลสัญญาณแบบ 64-QAM

อัลกอริทึมคันเบลอีลิพส์ที่มีเทอมสมการวงรีกำลังเท่ากับ 1 ที่อัตราส่วนระหว่างแกนหลัก และแกนรองที่อยู่ในช่วง 2-22 ต้องการจำนวนของข้อมูลอยู่ในช่วงประมาณ 3,700 – 8,000 จุด เช่นกันอัตราส่วนระหว่างแกนหลักและแกนรองที่ต้องการจำนวนของข้อมูลน้อยที่สุด คือ 7 และ สำหรับอัลกอริทึมคันเบลอีลิพส์ที่มีเทอมสมการวงรีเป็นค่าแอพอโซลูทนี้ ต้องการจำนวนของ ข้อมูลเท่ากับ 12,000 จุด และ 11,000 จุด ตามลำดับ

6.1.3.2 เปรียบเทียบความสามารถในการลดระดับค่าเฉลี่ยของกำลังสองของความผิดพลาดของเฟส ระหว่างอัลกอริทึมคันเบลอีลิพส์กับอัลกอริทึมรีดิวคอนสเตลเลชัน

สำหรับการเปรียบเทียบความสามารถในการปรับเพรเซน์ จุดประสงค์เพื่อทดสอบ เปรียบเทียบว่า ความเร็วในการลดระดับค่าเฉลี่ยของกำลังสองของความผิดพลาดของเฟสระหว่าง อัลกอริทึมคันเบลอีลิพส์กับอัลกอริทึมรีดิวคอนสเตลเลชันทั้งกรณีสัญญาณข้อมูลแบบ 16-QAM และ 64-QAM โดยที่อัลกอริทึมคันเบลอีลิพส์มีเทอมสมการวงรีกำลังเท่ากับ 1 เราจะทดสอบเฉพาะอัตราส่วนระหว่างแกนหลักและแกนรองเท่ากับ 2, 7 และ 22 สำหรับอัลกอริทึม

ดับเบิลอีลิพส์ที่มีเทอมสมการวงรีเป็นค่าแอพ โซลูทธราชกศสอ ห้องอัตราส่วนระหว่างแกนหลัก และแกนรองเท่ากับ 2 และ 3

6.1.3.2.1 เปรียบเทียบความสามารถในการลดระดับค่าเฉลี่ยของกำลังสองของความผิดพลาดของเฟส สำหรับข้อมูลสัญญาณแบบ 16-QAM

เราพบว่า อัลกอริทึมดับเบิลที่มีดับเบิลอีลิพส์มีเทอมสมการวงรีกำลังเท่ากับ 1 เมื่อ อัตราส่วนระหว่างแกนหลักและแกนรองเท่ากับ 2 จะทำงานช้ากว่าอัลกอริทึมรีดิวคอนสเตลเลชัน มาก เนื่องจากต้องการจำนวนของข้อมูลประมาณ 12,000 จุด ในขณะที่อัตราส่วนระหว่างแกนหลัก และแกนรองเท่ากับ 22 สามารถทำงานได้เร็วเท่ากับอัลกอริทึมรีดิวคอนสเตลเลชัน โดยต้องการ จำนวนข้อมูลประมาณ 3,500 จุด เมื่อสังเกตุจากรูปที่ 5.31 ในช่วงแรกจะทำงานได้เร็วกว่า อัลกอริทึมรีดิวคอนสเตลเลชัน สำหรับอัตราส่วนระหว่างแกนหลักและแกนรองเท่ากับ 7 นั้น อัลกอริทึมดับเบิลที่มีดับเบิลอีลิพส์มีเทอมสมการวงรีกำลังเท่ากับ 1 สามารถทำงานได้เร็วกว่า อัลกอริทึมรีดิวคอนสเตลเลชัน โดยจำนวนข้อมูลที่ต้องอยู่ที่ประมาณ 2,500 จุด อย่างไรก็ตาม ถึงแม้ว่า อัลกอริทึมดับเบิลอีลิพส์มีเทอมสมการวงรีกำลังเท่ากับ 1 สามารถทำงานกับข้อมูลจำนวน ได้โดยไม่มีปัญหา ตรงกันข้าม อัลกอริทึมดับเบิลอีลิพส์ที่มีเทอมสมการวงรีเป็นค่าแอพ โซลูทธแสดง ให้เห็นถึงความไม่เสถียรเมื่ออัตราส่วนระหว่างแกนหลักและแกนรองเท่ากับ 3 (ไม่สามารถให้เฟส ที่ถูกต้องได้) แต่สำหรับอัตราส่วนระหว่างแกนหลักและแกนรองเท่ากับ 2 นั้น สามารถทำงานได้ และช้ากว่าอัลกอริทึมรีดิวคอนสเตลเลชันมาก คือ ต้องการจำนวนของข้อมูลประมาณ 6,200 จุด

6.1.3.2.2 เปรียบเทียบความสามารถในการลดระดับค่าเฉลี่ยของกำลังสองของความผิดพลาดของเฟส สำหรับข้อมูลสัญญาณแบบ 64-QAM

ในกรณีสัญญาณข้อมูลแบบ 64-QAM อัลกอริทึมดับเบิลอีลิพส์ที่มีเทอมสมการวงรีเป็นค่า แอพ โซลูทธสามารถทำงานได้ทั้งสองกรณี แต่ทำงานช้ากว่าอัลกอริทึมรีดิวคอนสเตลเลชันคือ ต้องการจำนวนของข้อมูลประมาณ 27,000 จุด และ 26,000 จุด โดยที่อัลกอริทึมรีดิวคอนสเตลเลชันต้องการจำนวนของข้อมูลประมาณ 6,500 จุด สำหรับอัลกอริทึมดับเบิลที่มีดับเบิลอีลิพส์มีเทอม สมการวงรีกำลังเท่ากับ 1 ให้ผลที่เหมือนกับการทำงานบนสัญญาณข้อมูลแบบ 16-QAM คือ อัตราส่วนระหว่างแกนหลักและแกนรองเท่ากับ 2 จะทำงานช้ากว่าอัลกอริทึมรีดิวคอนสเตลเลชัน ซึ่งต้องการจำนวนของข้อมูลประมาณ 25,000 จุด อัตราส่วนระหว่างแกนหลักและแกนรองเท่ากับ 7 จะทำงานได้เร็วกว่าทฤษฎีดิวคอนสเตลเลชัน โดยต้องการจำนวนของข้อมูลประมาณ 4,000 จุด

สุดท้ายคืออัตราส่วนระหว่างแกนหลักและแกนรองเท่ากับ 22 ต้องการจำนวนของข้อมูลเท่ากับอัตราปริที่มีรีดิวคอนสแตลเลชัน

6.1.4 ผลของอัตราส่วนระหว่างแกนหลักและแกนรองต่อความสามารถของอัลกอริทึมดับเบลอีลิพส์

สำหรับอัลกอริทึมดับเบลอีลิพส์ที่มีค่าเบลอีลิพส์มีเทอมสมการวงรีกำลังเท่ากับ 1 สาเหตุของการทำงานที่เปลี่ยนมืออัตราส่วนระหว่างแกนหลักและแกนรองเพิ่มขึ้น เนื่องจาก หลังจากที่เราเพิ่มอัตราส่วนมากขึ้น ลักษณะโครงสร้างค่าอัตราส่วนของอัลกอริทึมดับเบลอีลิพส์แบบโมดิฟายน์ จะมีลักษณะคล้ายกับรูปภาคบาทที่รัศมีแกนหลักยาวมากขึ้น ในขณะที่รัศมีแกนรองมีขนาดใกล้เคียงเดิม เป็นผลให้ความชันที่ถูกใช้ในการปรับผลลัพธ์ของอีกรอบใหญ่ซึ่งก่อนเข้าจุดสมดุลนั้น มีผลต่อการทำงานน้อยลง การทำงานในช่วงนี้จะข้ามอย่างเห็นได้ชัด ในทางตรงกันข้าม อัตราส่วนระหว่างแกนหลักและแกนรองที่น้อยเกินไปนั้น ทำให้หุ่นกายในพื้นผิวค่าอัตราส่วนของฟังก์ชันมีความชันน้อยมากและบริเวณที่ใช้งานนั้นมีลักษณะคล้ายคลึงกับทรงวงรี ค่าของกราเดียนจิงหยุดก่อนถึงจุดที่เหมาะสม ในขณะที่อัลกอริทึมดับเบลอีลิพส์ที่มีเทอมสมการวงรีเป็นค่าแอพอาร์คูทต่อการให้โครงสร้างของฟังก์ชันมีความเหมาะสมกับลักษณะคอนสแตลเลชันของสัญญาณข้อมูล เพื่อที่จะไม่ให้ผลลัพธ์ที่ได้ออกมาเกิดจากบริเวณคล้ายสี่เหลี่ยมตรงรอยตัดของวงรีสองวง ความต้องการนี้จำกัดช่วงที่ใช้งานของอัตราส่วนระหว่างแกนหลักและแกนรองให้เหลือน้อย และการทำงานของระบบจะช้า เนื่องจากลักษณะความชันมีโครงสร้างคล้ายวงรีวงเดียว เช่นที่เกิดขึ้นบนการทำงานของอัลกอริทึมดับเบลอีลิพส์แบบโมดิฟายในช่วงที่ขนาดอัตราส่วนระหว่างแกนหลักและแกนรองค่า

6.2 ปัญหาที่พบในงานวิจัย

ปัญหาที่พบในงานวิจัยสามารถแบ่งออกได้เป็น 2 กลุ่มคือ

- ปัญหาที่เกิดขึ้นทางอัลกอริทึม เนื่องจากสมการค่าอัตราส่วนของฟังก์ชันที่อัลกอริทึมดับเบลอีลิพส์แบบเจนเนอรอล ไลส์ที่กำลังสูงกว่า 1 มีความเป็นไม่เป็นเส้นตรงที่ค่อนข้างมาก ในขณะที่อัลกอริทึมดับเบลอีลิพส์แบบแอพอาร์คูท มีความคล้ายคลึงกับอัลกอริทึมดับเบลอีลิพส์แบบเจนเนอรอล ไลส์ที่กำลังเท่ากับ 2 ทำให้การหาค่าคงที่ของอัลกอริทึมดับเบลอีลิพส์แบบเจนเนอรอล ไลส์ที่กำลังสูงนั้นทำได้ยาก ปัญหานี้ยังพบในการหาสมการประมาณค่าเฉลี่ยของกำลังสองของความผิดพลาด ณ ระดับคงที่ ของอัลกอริทึมดับเบลอีลิพส์แบบแอพอาร์คูท

ทำให้สมการที่ได้รับ มีความผิดพลาดจากระดับค่าเฉลี่ยของกำลังสองของความผิดพลาด ที่แท้จริงค่อนข้างสูง

- ปัญหาที่เกิดขึ้นในการจำลอง เนื่องในการคำนวนหาค่าเฉลี่ยของกำลังสองของความผิดพลาด ของเฟสต้องการการคำนวนที่สูงมาก ทำให้ในการทดสอบหาค่าเฉลี่ยจำนวนของข้อมูลที่ต้องการในการลดระดับค่าเฉลี่ยของกำลังสองของความผิดพลาด ของเฟสให้ถึงระดับที่กำหนดทำได้ลำบาก

6.3 ข้อเสนอแนะ

เนื่องจากในอัลกอริทึมดับเบลอิลิพส์ยังจำกัดอินเตอร์ซิม โบลอกอินเตอร์เฟอร์เรน และปรับเฟสได้ช้า เมื่อเจอกักษณะคอนสแตลเลชันของข้อมูลที่แตกต่างจากกษณะ โครงร่างของคอสท์ฟังก์ชัน เพื่อที่จะเพิ่มประสิทธิภาพการทำงาน การทำดูออลโหมด (Dual Mode) จึงเป็นอีกทางเลือกหนึ่งเพื่อที่ใช้เพิ่มความเร็วของการทำอีคัวไลเซชัน โดยที่การทำดูออลโหมดนี้ คือ การใช้อัลกอริทึมแบบที่มีโครงร่างของคอสท์ฟังก์ชันที่ไม่ซับซ้อน เพื่อลดระดับของอินเตอร์ซิม โบลอกอินเตอร์เฟอร์เรนให้ถึงระดับหนึ่งในขั้นแรก แล้วจึงทำการเปลี่ยนอัลกอริทึมสำหรับอีคัวไลเซชัน โดยอัลกอริทึมที่นำมาใหม่ ควรจะมีกษณะ โครงร่างของคอสท์ฟังก์ชันที่สอดคล้องกับคอนสแตลเลชันของสัญญาณข้อมูล หรือการเพิ่มสมการเข้าไปยังคอสท์ฟังก์ชัน ซึ่งสมการที่เพิ่มเข้าไปนั้น เราเรียกว่า ฟังก์ชันความผิดพลาดสำหรับการเลือกรูปแบบของคอนสแตลเลชัน (Constellation-Matched Error Function) ใช้สำหรับระบุคุณลักษณะของคอนสแตลเลชันของสัญญาณ