

บทที่ 2

พลังงานลมและกังหันลม

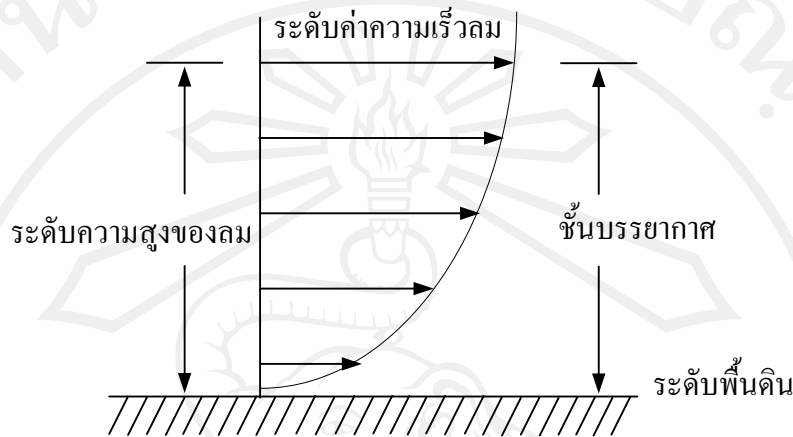
2.1 บทนำ

บทนี้ได้กล่าวถึงทฤษฎีพื้นฐานของเครื่องจำลองกังหันลม การเกิดกำลังทางกลของกังหันลมเมื่อมีลมพัดเข้าสู่ใบพัด กำลังทางกลที่เกิดขึ้นจะขึ้นอยู่กับค่าสัมประสิทธิ์กำลัง รัศมีของใบพัด และค่าความเร็วลมโดยกำหนดให้มุมบิดของใบพัดคงที่ เมื่อมีกำลังทางกลเกิดขึ้นก็จะสร้างแรงบิดเพื่อขับเครื่องกำเนิดไฟฟ้าให้ผลิตพลังงานไฟฟ้าซึ่งแรงบิดที่เกิดขึ้นจะขึ้นอยู่กับค่าสัมประสิทธิ์แรงบิด โดยมีความสัมพันธ์กับค่าสัมประสิทธิ์กำลังและอัตราส่วนความเร็วเสริม กังหันลมจะทำงานเมื่อมีค่าความเร็วลมที่เหมาะสม ถ้ามีค่าความเร็วลมต่ำกว่ากังหันลมจะไม่ทำงานและถ้ามีค่าความเร็วลมสูงเกินไปกังหันลมก็จะหยุดทำงานเพื่อไม่ให้เกิดความเสียหายต่อกังหันลมและได้สร้างแบบจำลองเครื่องจำลองกังหันลมชนิดมุมใบพัดคงที่เพื่อให้เห็นคุณลักษณะการทำงานของกังหันลม

2.2 เทคโนโลยีกังหันลม

ลมเกิดจากการเคลื่อนที่ของมวลอากาศซึ่งมีอุณหภูมิแตกต่างกัน ปรากฏการณ์นี้เกิดขึ้นโดยธรรมชาติทั่วโลก ลมที่มักจะได้ยินชื่ออยู่บ่อยๆ ก็คือ ลมมรสุม ซึ่งหมายถึงลมที่พัดเปลี่ยนทิศทางการเปลี่ยนฤดูคือฤดูร้อนจะพัดอยู่ในทิศทางหนึ่งและจะพัดเปลี่ยนทิศทางในทางตรงกันข้ามในฤดูหนาว นอกจากนี้ลมยังอาจเกิดขึ้นจากอิทธิพลของภูมิประเทศ และความเปลี่ยนแปลงของความกดอากาศในพื้นที่นั้นๆ ซึ่งเรียกลมชนิดนี้ว่าลมประจำถิ่น ซึ่งลมประจำถิ่นยังสามารถแบ่งออกเป็น ลมบกและลมทะเล ลมภูเขาและลมหุบเขา นอกจากนี้ในประเทศไทยยังมีลมประจำถิ่นที่เป็นที่รู้จักกันดีคือ ลมตะเภาและลมว่าว กังหันลมจะใช้ประโยชน์จากลมที่อยู่ใกล้ผิวโลกหรือที่เรียกว่าลมพื้นผิว หมายถึงลมที่พัดในบริเวณผิวพื้น โลกภายใต้ความสูงประมาณ 1 กิโลเมตรเหนือพื้นดินเป็นบริเวณที่มีการคลุกเคล้าของอากาศและมีแรงเสียดทานเกิดจากการปะทะกับสิ่งกีดขวางร่วมกระทำด้วยในระดับต่ำ แต่ที่ระดับความสูงมากกว่า 10 เมตรขึ้นไปแรงต้านจะลดลงและความเร็วลมจะเพิ่มขึ้นจากรูปที่ 2.1 แสดงลักษณะของความเร็วลมภายใต้ชั้นบรรยากาศ ส่วนที่ระดับความสูงใกล้ 1 กิโลเมตรเกือบไม่มีแรงเสียดทาน กังหันลมจะทำงานได้ดีหรือไม่นั้นก็ขึ้นอยู่กับตัวแปรทั้งสองนี้ที่ความเร็วลม

เท่าๆ กันแต่มีทิศทางลมที่แตกต่างกันเมื่อพุ่งเข้าหาแกนหมุนของกังหันลมแล้วจะส่งผลต่อแรงบิดของกังหันลมเป็นอย่างมาก ผลคือแรงลัพธ์ที่ได้ออกมาจากกังหันลมแตกต่างกัน



รูปที่ 2.1 ลักษณะของความเร็วลมภายใต้ชั้นบรรยากาศ

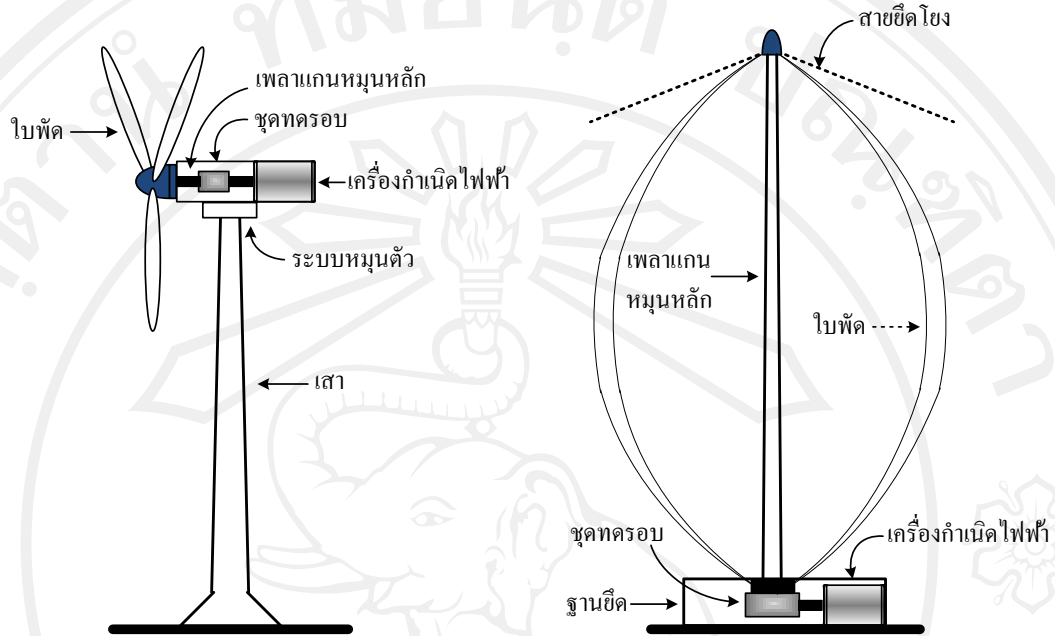
2.2.1 ชนิดของกังหันลม

จากรูปที่ 2.2 กังหันลมสามารถแบ่งออกได้เป็น 2 ชนิดคือ กังหันลมแกนตั้ง (Vertical-axis type wind turbine, VAWT) และกังหันลมแกนนอน (Horizontal-axis type wind turbine, HAWT) กังหันลมส่วนใหญ่ที่ใช้งานอยู่ทั่วไปจะเป็นแบบแกนนอน ซึ่งต้องติดตั้งอยู่บนเสาสูง และมีอุปกรณ์ควบคุมเพื่อให้กังหันลมสามารถหันหน้าเข้าหาลมและรับลมได้ทุกทิศทาง

การแบ่งชนิดของกังหันลมแกนนอน ออกเป็น 3 ชนิด คือ

- 1) กังหันลมแบบความเร็วคงที่ชนิดเชื่อมต่อกับเครื่องกำเนิดไฟฟ้าเหนี่ยวนำ

กังหันลมแบบความเร็วคงที่ชนิดนี้ประกอบไปด้วย ใบพัด, ชุดทดรอบซึ่งเชื่อมต่อกับเครื่องกำเนิดไฟฟ้าเหนี่ยวนำและชุดสเตเตอร์ของเครื่องกำเนิดไฟฟ้าต่อเชื่อมเข้ากับระบบสายส่งไฟฟ้าดังรูปที่ 2.3 (ก) ในความเป็นจริงแล้วกังหันลมแบบนี้มีค่าสลิปของเครื่องกำเนิดไฟฟ้าไม่คงที่ซึ่งจะขึ้นอยู่กับการเปลี่ยนแปลงของกำลังเครื่องกำเนิดไฟฟ้า อย่างไรก็ตามการเปลี่ยนแปลงนี้มีค่าน้อยมากประมาณ 1-2 เปอร์เซ็นต์ ดังนั้นจึงเรียกกังหันลมแบบนี้ว่าเป็นแบบความเร็วคงที่ โดยเครื่องกำเนิดไฟฟ้าเหนี่ยวนำมักจะดึงกำลังไฟฟ้ารีแอกทีฟจากระบบสายส่งไฟฟ้ามาใช้สำหรับกรณีที่ระบบสายส่งไฟฟ้าที่ไม่เสถียรภาพสามารถแก้ไขได้โดยการชดเชยกำลังไฟฟ้ารีแอกทีฟจากตัวเก็บประจุที่ติดตั้งอยู่ภายในตัวกังหันลมผลิตไฟฟ้าชนิดนี้



(ก) กังหันลมแกนนอน

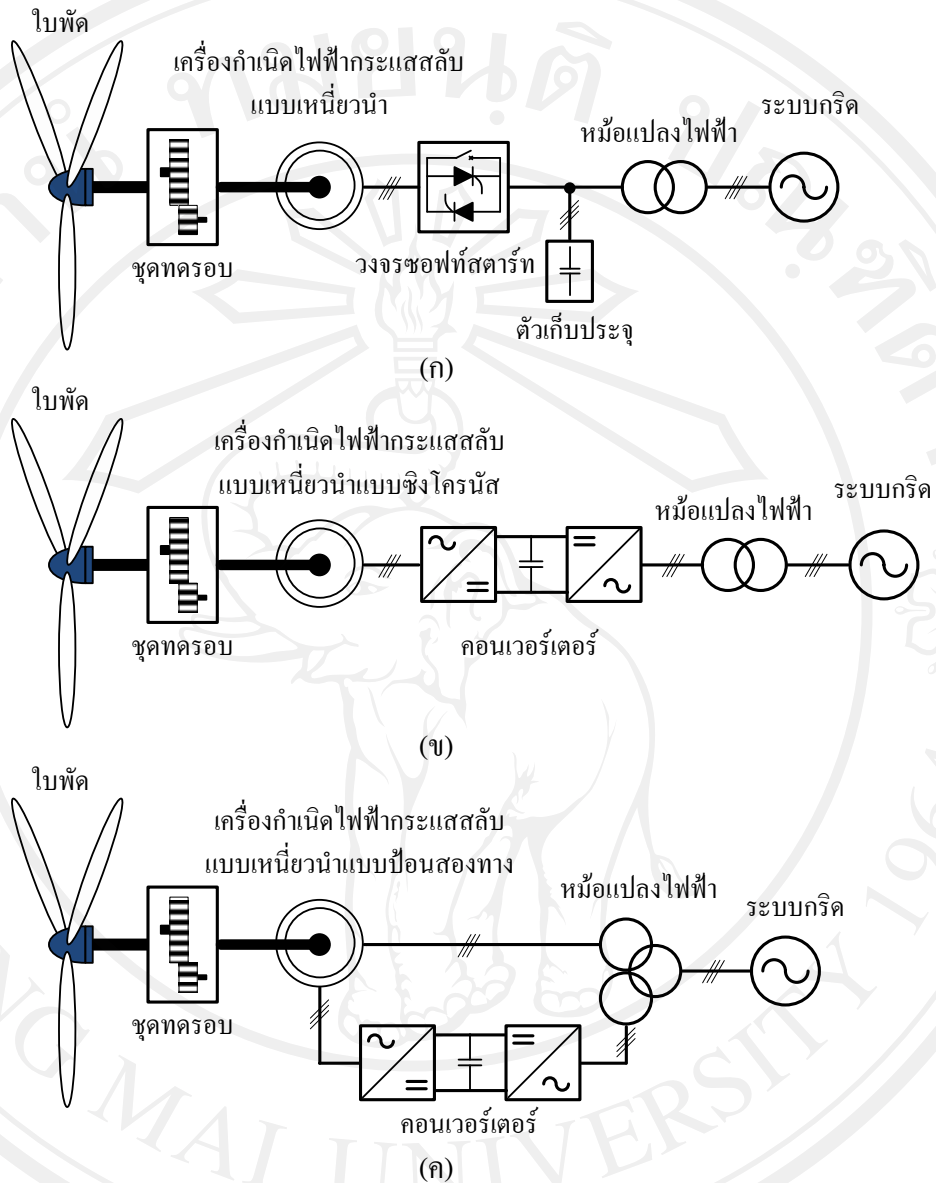
(ข) กังหันลมแกนตั้ง

รูปที่ 2.2 กังหันลมแกนนอนและแกนตั้ง

2) กังหันลมแบบความเร็วไม่คงที่ชนิดเชื่อมต่อกับเครื่องกำเนิดไฟฟ้าแบบซิงโครนัส กังหันลมแบบความเร็วไม่คงที่ชนิดต่อตรงกังหันลมชนิดนี้ประกอบไปด้วยใบพัดเชื่อมต่อกับเครื่องกำเนิดไฟฟ้าแบบซิงโครนัสโดยตรงและมีเครื่องแปลงกระแสไฟฟ้าสำหรับการควบคุมความเร็วรอบของเครื่องกำเนิดไฟฟ้า แสดงดังรูปที่ 2.3 (ข)

3) กังหันลมแบบความเร็วไม่คงที่ชนิดเชื่อมต่อกับเครื่องกำเนิดไฟฟ้ากระแสสลับแบบเหนี่ยวนำแบบป้อนสองทาง

กังหันลมแบบความเร็วไม่คงที่ชนิดนี้ประกอบไปด้วย ใบพัด, ชุดควบคุมเชื่อมต่อกับเครื่องกำเนิดไฟฟ้าเหนี่ยวนำแบบป้อนสองทาง ขดลวดสเตเตอร์ต่อกับระบบสายส่งไฟฟ้า ขดลวดโรเตอร์ต่อกับคอนเวอร์เตอร์แบบหันหลังซิดกัน กังหันลมชนิดนี้ความเร็วรอบของเครื่องกำเนิดไฟฟ้าสามารถเปลี่ยนแปลงได้โดยคอนเวอร์เตอร์ ดังนั้นสามารถปรับความเร็วรอบและความถี่ของกระแสไฟฟ้าที่ผลิตออกมาได้แสดงดังรูปที่ 2.3 (ค)



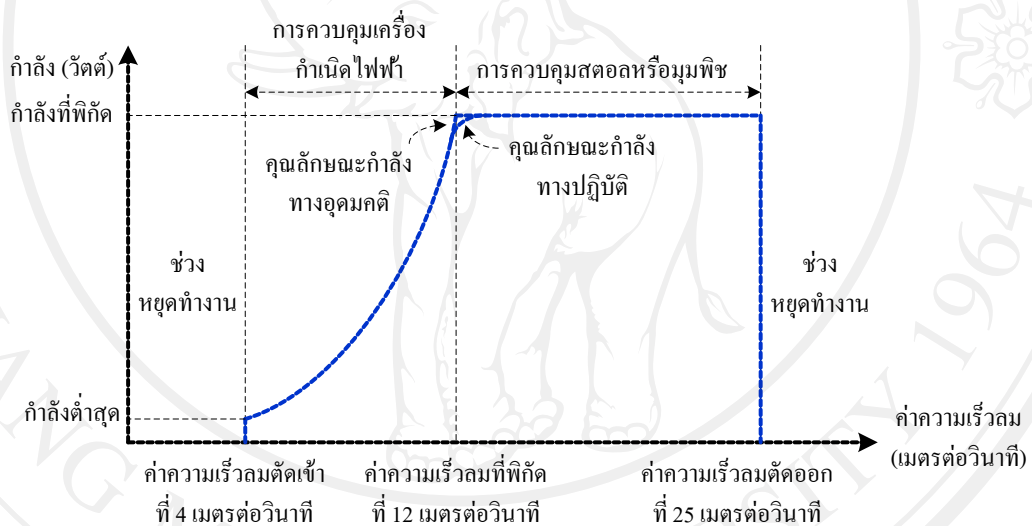
รูปที่ 2.3 ชนิดของกัณฑ์ลมนแกนนอนที่เชื่อมต่อเข้ากับเครื่องกำเนิดไฟฟ้า

- (ก) กัณฑ์ลมนแบบความเร็วคงที่ชนิดเชื่อมต่อกับเครื่องกำเนิดไฟฟ้าเหนี่ยวนำ
 (ข) กัณฑ์ลมนแบบความเร็วไม่คงที่ชนิดเชื่อมต่อกับเครื่องกำเนิดไฟฟ้าแบบซิงโครนัส
 (ค) กัณฑ์ลมนแบบความเร็วไม่คงที่ชนิดเชื่อมต่อกับเครื่องกำเนิดไฟฟ้ากระแสสลับ

แบบเหนี่ยวนำแบบป้อนสองทาง

2.2.2 คุณลักษณะกำลังของกังหันลม

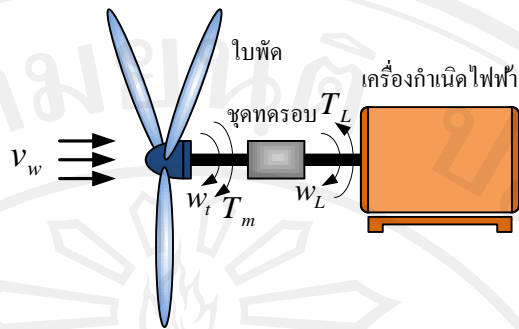
จากรูปที่ 2.4 แสดงการทำงานของกังหันลมเมื่อความเร็วลมมีค่าต่ำกว่าค่าความเร็วลมตัดเข้ากังหันลมจะไม่ทำงานเช่นเดียวกับความเร็วลมที่มีค่าสูงเกินกว่าค่าความเร็วลมตัดออกเนื่องจากจะทำให้กังหันลมเกิดความเสียหายต่อกลไก โดยกังหันลมจะถูกให้หยุดทำงานทันที กังหันลมจะทำงานเมื่อความเร็วลมอยู่ระหว่างค่าความเร็วลมตัดเข้าถึงค่าความเร็วลมตัดออกเนื่องจากเมื่อค่าความเร็วลมอยู่ภายใต้พิทักกำลังที่ผลิตได้จะแปรผันกับความเร็วลมกำลังสาม เมื่อค่าความเร็วลมสูงกว่าพิทัก กำลังงานที่ผลิตได้จะถูกจำกัดให้มีค่าใกล้เคียงกับค่าพิทักกำลัง ในที่นี้พิจารณาเฉพาะกังหันลมที่ไม่มีการปรับมุมพิช ดังนั้นมุมพิชจะคงที่ที่ค่าๆหนึ่งเท่านั้น



รูปที่ 2.4 การทำงานของกังหันลม

2.3 กำลังและแรงบิดทางกลของกังหันลม

เมื่อมีลมพัดเข้าสู่กังหันลมจะเกิดกำลังทางกลขึ้นที่กังหันลมสามารถสร้างแรงบิดขึ้นเพื่อให้กังหันลมหมุนได้และนำการหมุนของกังหันลมไปเป็นต้นกำลังในการขับเคลื่อนเครื่องกำเนิดไฟฟ้าให้ผลิตกำลังไฟฟ้าออกมา จากรูปที่ 2.5 แสดงส่วนประกอบของกังหันลม คือ ใบพัดซึ่งทำหน้าที่สกัดพลังงานจลน์มาเป็นพลังงานกลเพื่อสร้างแรงบิดและความเร็วรอบไปยังชุดทดรอบทำหน้าที่ปรับความเร็วให้เหมาะสมกับเครื่องกำเนิดไฟฟ้าและให้เครื่องกำเนิดไฟฟ้ามีหน้าที่ผลิตกำลังไฟฟ้า



รูปที่ 2.5 โครงสร้างของกังหันลม

กำลังทางกลในตัวโรเตอร์ของเครื่องกำเนิดการทำงานของกังหันลม สามารถวิเคราะห์สมการกำลังทางกลของกังหันลมโดยใช้แบบจำลองทางคณิตศาสตร์ซึ่งกำลังทางกลดังกล่าวสามารถเขียนเป็นสมการได้ [18]-[20]

$$P_m = \frac{1}{2} \pi \rho C_p(\lambda, \beta) r^2 v_w^3 \quad (2.1)$$

เมื่อ	P_m	คือ กำลังทางกลที่เกิดขึ้นบนกังหันลม (วัตต์)
	ρ	คือ ค่าความหนาแน่นอากาศ มีค่าประมาณ 1.225 (กิโลกรัมต่อเมตร ³)
	r	คือ รัศมีของใบพัด (เมตร)
	v_w	คือ ค่าความเร็วลม (เมตรต่อวินาที)
	$C_p(\lambda, \beta)$	คือ ค่าสัมประสิทธิ์กำลังของกังหันลม
	λ	คือ อัตราส่วนระหว่างความเร็วปลายใบพัด (เมตรต่อวินาที) ต่อความเร็วลม (เมตรต่อวินาที)
	β	คือ มุมบิดของใบพัด (องศา)

โดยที่ค่าสัมประสิทธิ์กำลังไฟฟ้าของกังหันลม ($C_p(\lambda, \beta)$) จะขึ้นอยู่กับอัตราความเร็วเสริมและมุมบิดของใบพัดดังแสดงได้จาก [18]

$$C_p(\lambda, \beta) = c_1 \left(\frac{c_2}{\lambda_7} - c_3 \beta - c_4 \right) e^{\frac{-c_5}{\lambda_7}} + c_6 \lambda \quad (2.2)$$

กำหนดให้ $c_1 = 0.5176$, $c_2 = 116$, $c_3 = 0.4$, $c_4 = 5$, $c_5 = 21$ และ $c_6 = 0.0068$ ตามลำดับ และความสัมพันธ์ของ λ_7 จะขึ้นอยู่กับ

$$\frac{1}{\lambda_7} = \frac{1}{\lambda + 0.08\beta} - \frac{0.035}{\beta^3 + 1} \quad (2.3)$$

จากสมการที่ (2.1) ค่าสัมประสิทธิ์กำลัง ($C_p(\lambda, \beta)$) จะขึ้นอยู่กับ การออกแบบลักษณะตัวใบพัดของกังหันลม โดยที่จะถูกกำหนดได้จากค่าอัตราความเร็วเสริม และค่ามุมบิดของใบพัด ซึ่งค่าอัตราความเร็วเสริม (λ) สามารถหาได้จาก

$$\lambda = \frac{\omega_t r}{v_w} \quad (2.4)$$

ในส่วน of แรงบิดทางกล (T_m) ที่กังหันลมสร้างขึ้นนั้น จะพิจารณาได้จากกำลังทางกลในสมการที่ (2.1) ซึ่งสามารถนำมาอธิบายแรงบิดทางกลของกังหันลมในเทอมของสัมประสิทธิ์แรงบิด ($C_t(\lambda, \beta)$) ได้คือ

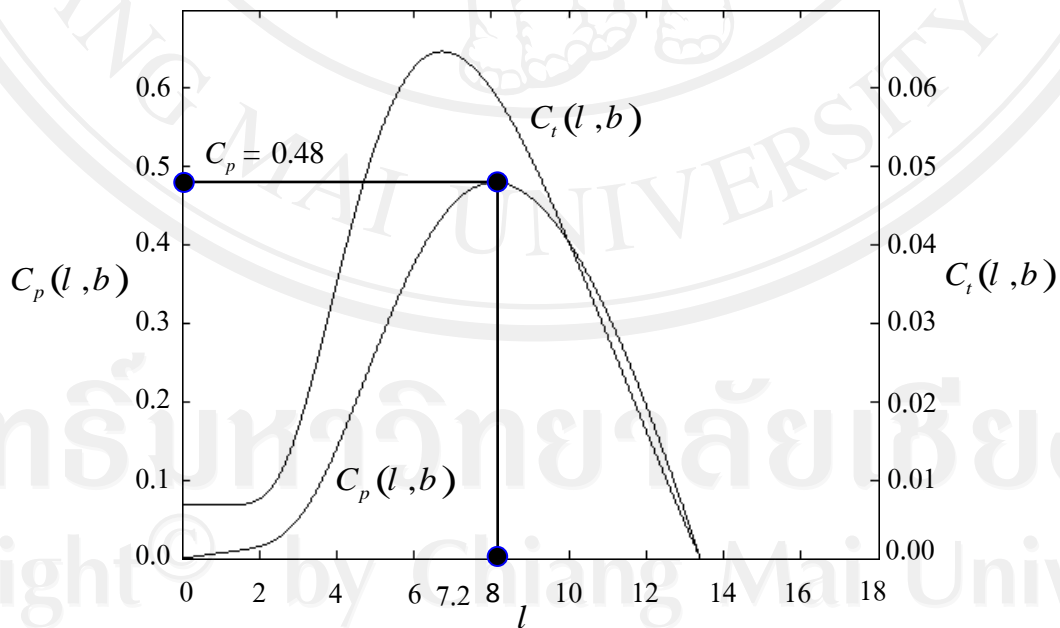
$$T_m = \frac{P_m}{\omega_t} = \frac{1}{2} \pi \rho C_t(\lambda, \beta) r^3 v_w^2 \quad (2.5)$$

ดังนั้นความสัมพันธ์ระหว่างค่าสัมประสิทธิ์แรงบิด ($C_t(\lambda, \beta)$) และค่าสัมประสิทธิ์กำลัง ($C_p(\lambda, \beta)$) สามารถแสดงได้จาก

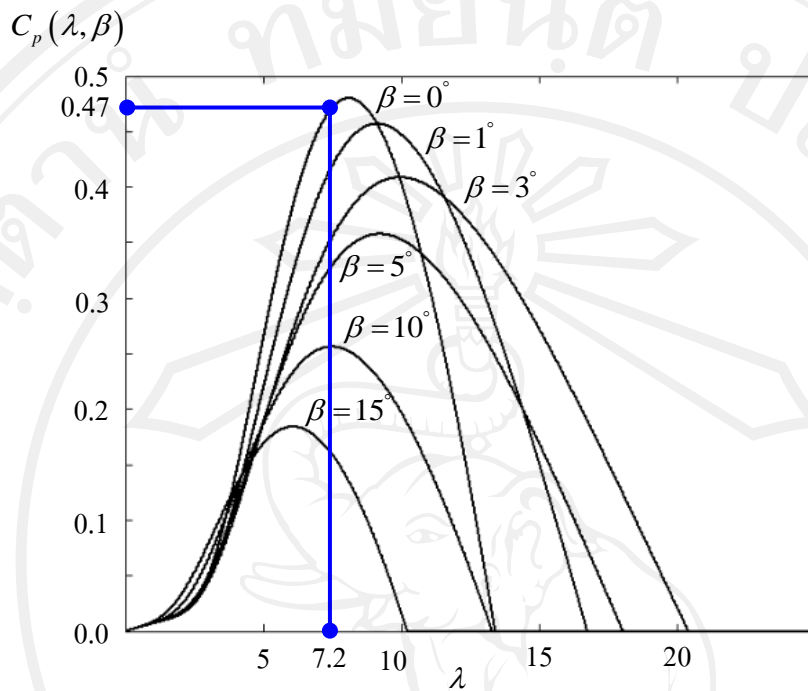
$$C_p(\lambda, \beta) = \frac{P_m}{\frac{\pi}{2} \rho r^2 v_w^3} = \frac{\omega_t r}{v_w} C_t(\lambda, \beta) = \lambda C_t(\lambda, \beta) \quad (2.6)$$

จากรูปที่ 2.6 แสดงกราฟความสัมพันธ์ระหว่างอัตราความเร็วเสริมกับค่าสัมประสิทธิ์กำลังและความสัมพันธ์ระหว่างอัตราความเร็วเสริมกับค่าสัมประสิทธิ์แรงบิด จากความสัมพันธ์ระหว่างอัตราความเร็วเสริมกับค่าสัมประสิทธิ์กำลังสามารถหาอัตราความเร็วเสริมที่เหมาะสมได้คือ 8.1 โดยมีค่าสัมประสิทธิ์กำลังสูงสุดที่ 0.48 นอกจากค่าสัมประสิทธิ์กำลังจะมีความสัมพันธ์กับอัตราความเร็วเสริมแล้วยังมีความสัมพันธ์กับค่าสัมประสิทธิ์แรงบิดด้วย

จากรูปที่ 2.7 แสดงกราฟความสัมพันธ์ระหว่างมุมบิดไบพัต (β) กับค่าสัมประสิทธิ์กำลัง เมื่อกำหนดให้มุมบิดไบพัตมีค่าเท่ากับ 0° , 1° , 3° , 5° , 10° , 15° และ 20° ทำให้ได้คุณลักษณะที่มีความสัมพันธ์กับค่าสัมประสิทธิ์กำลังและอัตราความเร็วเสริม จะเห็นได้ว่าที่มุมบิดไบพัตเท่ากับ 0° จะให้ค่าสัมประสิทธิ์กำลังสูงสุด และเมื่อมุมบิดไบพัตมีค่าเพิ่มขึ้นค่าสัมประสิทธิ์กำลังก็จะลดลงตามลำดับ ดังนั้นในงายวิจัยนี้จึงเลือกมุมบิดไบพัตให้มีค่า $\beta = 0^\circ$ เพราะให้ค่าสัมประสิทธิ์กำลังมากที่สุด เมื่อกำหนดให้เครื่องจำลองกังหันลมมีพิกัดความเร็วรอบ 2055 รอบต่อนาที จะสามารถหาอัตราความเร็วเสริมได้ 7.2 ซึ่งมีค่าสัมประสิทธิ์กำลังที่ 0.47



รูปที่ 2.6 ผลการจำลองคลื่นกราฟความสัมพันธ์ระหว่างอัตราความเร็วเสริมกับค่าสัมประสิทธิ์กำลังและค่าสัมประสิทธิ์แรงบิด



รูปที่ 2.7 ผลการจำลองคลื่นกราฟความสัมพันธ์อัตราความเร็วเสริม
กับค่าสัมประสิทธิ์กำลังเมื่อมุมบิดใบพัดเปลี่ยนแปลง

2.4 การออกแบบเครื่องจำลองกังหันลมชนิดมุมใบพัดคงที่

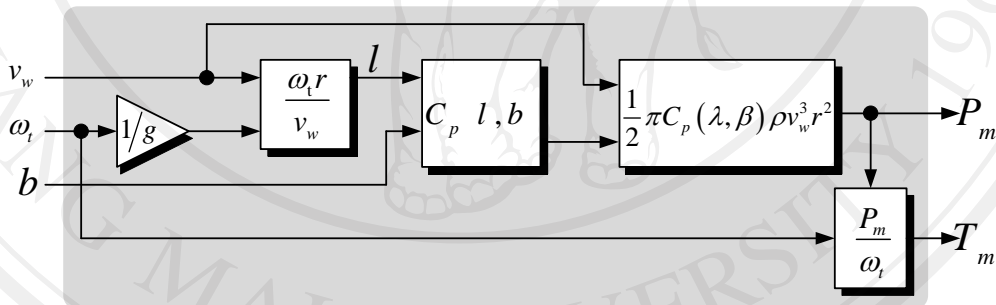
จากหลักการที่ได้นำเสนอมาข้างต้นสามารถนำมาสร้างแบบจำลองเครื่องจำลองกังหันลมชนิดมุมใบพัดคงที่โดยใช้สมการที่ (2.1) ด้วยการเลือกขนาดของมอเตอร์กระแสตรงแบบกระตุ้นแยกที่มีพิกัดที่ 1 กิโลวัตต์ ที่ค่าความเร็วรอบที่ 2055 รอบต่อนาที ทำการออกแบบรัศมีใบพัดที่ 0.8 เมตรและกำหนดค่าความเร็วลมที่พิกัดที่ 12 เมตรต่อวินาทีเพื่อให้เครื่องจำลองกังหันลมชนิดมุมใบพัดคงที่ที่สามารถทำงานที่พิกัดได้ที่ 1 กิโลวัตต์เช่นเดิม และออกแบบอัตรารอบให้ค่าความเร็วรอบลดลงมาครึ่งหนึ่งเนื่องจากมีค่าความเร็วรอบที่สูงเกินไปจึงเลือกอัตรารอบที่ 2 จากสมการที่ (2.1) เมื่อทราบค่าพารามิเตอร์ต่างๆแล้วสามารถหาค่าสัมประสิทธิ์กำลังได้ 0.47 โดยแสดงรายละเอียดของเครื่องจำลองกังหันลมชนิดมุมใบพัดคงที่ซึ่งมีค่าพารามิเตอร์ตามตารางที่ 2.1

การออกแบบแบบจำลองเครื่องจำลองกังหันลมชนิดมุมใบพัดคงที่โดยมีค่าพารามิเตอร์ตามตารางที่ 2.1 ทำการออกแบบให้เครื่องจำลองกังหันลมชนิดมุมใบพัดคงที่ผลิตกำลังงานทางกลได้สูงสุด 1 กิโลวัตต์ ใบพัดที่มีรัศมี 0.8 เมตร มีความเร็วรอบพิกัด 2055 รอบต่อนาที มีค่าความเร็วลมที่ 4-12 เมตรต่อวินาที กำลังทางกลของกังหันลมจะขึ้นอยู่กับค่าสัมประสิทธิ์กำลังของกังหันลมตาม

สมการที่ (2.2) และ (2.3) โดยค่าสัมประสิทธิ์กำลังของกังหันลมจะขึ้นอยู่กับการออกแบบลักษณะตัวใบพัดของกังหันลม ถูกกำหนดได้จากค่าอัตราความเร็วเสริม $\lambda = 7.2$ และค่ามุมบิดของใบพัดเท่ากับ 0° สามารถแสดงบล็อกไดอะแกรมแบบจำลองได้ดังรูปที่ 2.8

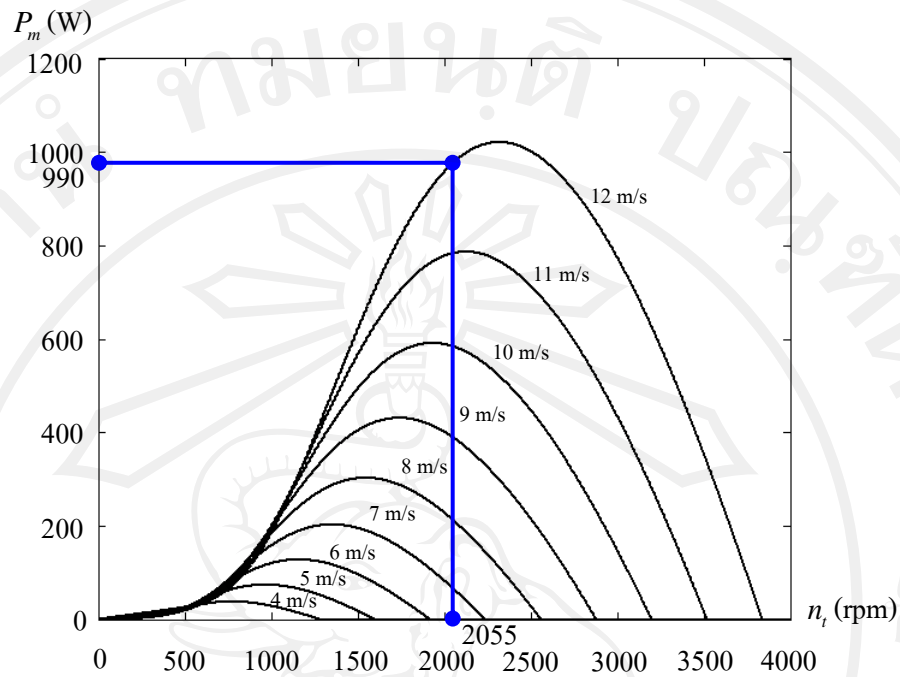
ตารางที่ 2.1 พิกัดการทำงานของเครื่องจำลองกังหันลมชนิดมุมใบพัดคงที่

กำลังพิกัด (Rated power)	1 กิโลวัตต์
รัศมีใบพัด (Radius)	0.8 เมตร
ความเร็วรอบพิกัด (Rated rotational speed)	2055 รอบต่อนาที
ความเร็วลมตัดเข้า (Cut-in speed)	4 เมตรต่อวินาที
ความเร็วลมตัดออก (Cut-out speed)	25 เมตรต่อวินาที
ความเร็วลมที่พิกัด (Rated speed)	12 เมตรต่อวินาที
อัตราทดรอบ	2

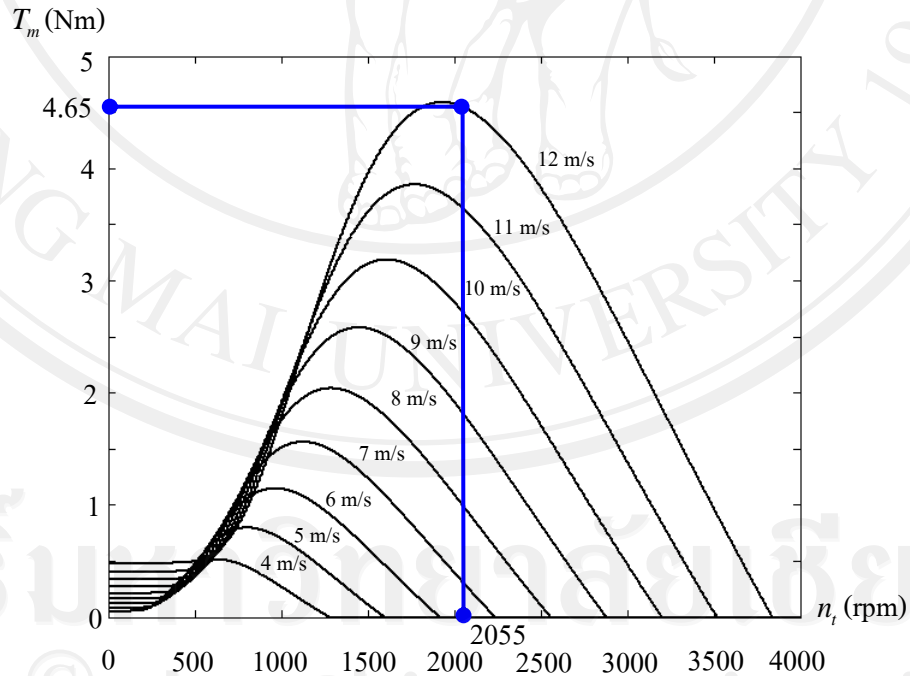


รูปที่ 2.8 บล็อกไดอะแกรมแบบจำลองกังหันลมชนิดมุมใบพัดคงที่

จากรูปที่ 2.9 แสดงกราฟความสัมพันธ์ระหว่างความเร็วรอบของกังหันลมกับกำลังที่ค่าความเร็วลมตั้งแต่ 4-12 เมตรต่อวินาทีโดยค่ากำลังของกังหันลมจะมีค่ามากขึ้นตามค่าความเร็วลม ซึ่งที่ค่าความเร็วลมที่ 12 เมตรต่อวินาทีที่ค่าความเร็วรอบของกังหันลมเท่ากับ 2055 รอบต่อนาที จะได้พิกัดกำลังไฟฟ้าสูงสุดประมาณ 1 กิโลวัตต์ ตามพิกัดการทำงานดังแสดงในตารางที่ 2.1 ในรูปที่ 2.10 ได้แสดงกราฟความสัมพันธ์ระหว่างความเร็วรอบของกังหันลมกับแรงบิดที่ความเร็วลมตั้งแต่ 4-12 เมตรต่อวินาทีเมื่อเครื่องกำเนิดไฟฟ้ามีขนาดพิกัด 1 กิโลวัตต์ ซึ่งหมุนที่ความเร็วรอบที่พิกัดคือ 2055 รอบต่อนาทีจะได้ค่าแรงบิดตามพิกัด (T_{rated}) คือ 4.65 นิวตันเมตร



รูปที่ 2.9 ผลการจำลองคลื่นกราฟความสัมพันธ์ระหว่างความเร็วรอบของกังหันลมกับกำลังทางกล



รูปที่ 2.10 ผลการจำลองคลื่นกราฟความสัมพันธ์ระหว่างความเร็วรอบของกังหันลม

กับแรงบิดทางกล

2.5 สรุป

จากการวิเคราะห์การทำงานของแบบจำลองกึ่งหั่นลมชนิดมุมใบพัดคงที่ทำให้ทราบว่ากำลังของแบบจำลองกึ่งหั่นลมจะขึ้นอยู่กับค่าสัมประสิทธิ์กำลังซึ่งมีค่าอัตราความเร็วเสริมและมุมบิดใบพัดเป็นตัวแปรสำคัญ โดยค่าสัมประสิทธิ์กำลังมีค่าสูงสุดเมื่อมุมบิดใบพัดมีค่า $\beta = 0^\circ$ มีผลทำให้กำลังของแบบจำลองกึ่งหั่นลมมีค่าสูงสุด และยังมีความสัมพันธ์กับค่าสัมประสิทธิ์แรงบิดทำให้แรงบิดของแบบจำลองกึ่งหั่นลมมีค่าสูงตามไปด้วย และจากแบบจำลองกึ่งหั่นลมชนิดมุมใบพัดคงที่สามารถแสดงการทำงานของกึ่งหั่นลมได้ตามพิกัดดังตารางที่ 2.1 เพื่อนำแรงบิดของแบบจำลองกึ่งหั่นลมชนิดมุมใบพัดคงที่ไปใช้ในการออกแบบระบบขับเคลื่อนให้กับมอเตอร์กระแสตรงแบบกระตุ้นแยกในบทถัดไป